

Tema VI.– TENSORS. TEORIA ALGEBRAICA

1.- ESPAI DUAL

(a) Formes lineals i espai vectorial dual E^*

Definició: Una forma lineal α sobre l'espai vectorial E és una aplicació lineal de E en \mathbb{R} ,

$$\alpha : E \longrightarrow \mathbb{R} ; \quad v \longrightarrow \alpha(v) \in \mathbb{R}$$

Una forma lineal α queda determinada per la seua actuació sobre una base $\{e_i\}$. Si $v = v^i e_i$, aleshores $\alpha(v) = v^i \alpha(e_i)$.

Exemples:

- *Forma lineal sobre \mathbb{R}^3 :* $\alpha(x^1, x^2, x^3) = x^1 + x^2 - 2x^3$.
- *La forma lineal sobre \mathbb{R}^3 més general:* $\alpha(x^1, x^2, x^3) = \alpha_1 x^1 + \alpha_2 x^2 + \alpha_3 x^3$. Aquest resultat és el producte matricial de la matriu fila $(\alpha_1 \alpha_2 \alpha_3)$ per la matriu columna $(x^1 x^2 x^3)^T$. Així, si els vectors els representem amb matrius columna, les formes lineals les podem representar com matrius fila.

Espai dual E^* : és el conjunt de les formes lineals sobre l'espai vectorial E .

Propietat. El conjunt E^* de les formes lineals té estructura d'espai vectorial real amb les operacions:

- *Suma:* si $\alpha, \beta \in E^*$, $\alpha + \beta \in E^*$; $(\alpha + \beta)(v) = \alpha(v) + \beta(v)$.
- *Producte per un escalar:* si $\alpha \in E^*$, $\lambda \in \mathbb{R}$, $\lambda \cdot \alpha \in E^*$; $(\lambda \cdot \alpha)(v) = \lambda \alpha(v)$.

(b) Base dual algebraica

Propietat. Donada una base $\{e_j\}$ de l'espai vectorial n -dimensional E , definim les formes lineals θ^i :

$$\theta^i(e_j) = \delta_j^i$$

Aleshores el conjunt de les n formes lineals $\{\theta^i\}$ és una base de E^* que s'anomena *base dual algebraica* de la base $\{e_j\}$.

Conseqüència: l'espai vectorial dual és de dimensió n , $\dim E^* = \dim E$.

Exemples:

- *Base dual de la base canònica:* en \mathbb{R}^2 , la base dual de la base canònica $u_1 = (1, 0)^T$, $u_2 = (0, 1)^T$ està formada per les formes lineals que representades com a matrius fila són $\omega^1 = (1, 0)$, $\omega^2 = (0, 1)$. Aquest resultat és generalitzable per a \mathbb{R}^n : la base dual de la base canònica és la base canònica.
- *Un exemple amb una base no canònica:* en \mathbb{R}^2 , la base dual de la base $e_1 = (1, 0)^T$, $e_2 = (1, 1)^T$ està formada per les matrius fila $\theta^1 = (1, -1)$, $\theta^2 = (0, 1)$.

Propietat. Donada una base $\{e_j\}$, siga $\{\theta^i\}$ la base dual algebraica. Si $v \in E$, $v = v^i e_i$, aleshores $v^i = \theta^i(v)$.

(c) **Els vectors com formes lineals sobre E^***

Donat un vector $v \in E$, podem definir la següent forma lineal sobre E^* ,

$$v : E^* \longrightarrow \mathbb{R}; \quad \alpha \longrightarrow v(\alpha) = \alpha(v) \in \mathbb{R}$$

Propietat. Existeix un isomorfisme canònic entre E^{**} i E ,

$$J : E \longrightarrow E^{**}; \quad v \longrightarrow J(v) = f / \quad \forall \alpha \in E^*, f(\alpha) = \alpha(v)$$

2.- APLICACIONS MULTILINEALS. TENSORS COVARIANTS I CONTRAVARIANTS

(a) **Definició d'aplicació multilinear. Tensors covariants**

Una aplicació T de E^p en \mathbb{R} s'anomena multilinear (p -lineal) si és lineal en cada component, és a dir,

$$T : E^p \longrightarrow \mathbb{R}; \quad (v_1, \dots, v_p) \longrightarrow T(v_1, \dots, v_p) \in \mathbb{R}$$

$$T(v_1, \dots, \mu u + \nu w, \dots, v_p) = \mu T(v_1, \dots, u, \dots, v_p) + \nu T(v_1, \dots, w, \dots, v_p)$$

Definició: una aplicació p -lineal sobre E l'anomenem *tensor covariant d'ordre p* .

Exemples:

- Les formes lineals són els tensors covariants d'ordre 1. Per això els elements de E^* s'anomenen també vectors covariants o *co-vectors*.
- Les aplicacions bilineals són els tensors covariants d'ordre 2. Una *mètrica g* és un tensor covariant d'ordre 2 que defineix un producte escalar,

$$g(u, v) = \langle u|v \rangle$$

(b) **Tensors contravariants i tensors d'ordre (p, q)**

Definició: un *tensor contravariant d'ordre p* és una aplicació p -lineal sobre E^* .

Exemple: els vectors $v \in E$ són els tensors contravariants d'ordre 1. Per això els vectors de E s'anomenen també vectors contravariants o *contra-vectors*.

Definició: Un tensor d'ordre (p, q) (p vegades covariant i q vegades contravariant) és una aplicació multilinear de $E^p \times (E^*)^q$ en \mathbb{R} .

Els tensors covariants són els d'ordre $(p, 0)$ i els contravariants són els d'ordre $(0, q)$. Si $pq \neq 0$, aleshores es diu que és un *tensor mixt*.

Definició: Els nombres reals \mathbb{R} es consideren tensors d'ordre $(0, 0)$ i s'anomenen *escalars*.

Exemple: un endomorfisme A de l'espai vectorial E pot interpretar-se com un tensor mixt d'ordre $(1, 1)$, amb el primer factor contravariant i el segon covariant. Si $v \in E$, $\alpha \in E^*$, $A(\alpha, v) = \alpha[A(v)]$.

Nota: un tensor mixt pot tindre els factors co- i contra- barrejats i, aleshores, el tensor és diferent. Per exemple, un tensor $(1, 1)$ pot ser co-contra o contra-co. Per simplicitat, quan escrivim les propietats tensorials, considerarem que tots els factors co- estan davant.

(c) **L'espai vectorial $T_p^q E$ dels tensors d'ordre (p, q)**

Notació. Denotem per $T_p^q E$ el conjunt de tots els tensors d'ordre (p, q) .

Propietat. El conjunt dels tensors $T_p^q E$ té estructura d'espai vectorial amb les operacions:

- *Suma:* si $T, S \in T_p^q E$, $T + S \in T_p^q E$; $(T + S)(\bar{v}, \bar{\alpha}) = T(\bar{v}, \bar{\alpha}) + S(\bar{v}, \bar{\alpha})$.
- *Producte per un escalar:* si $T \in T_p^q E$, $\lambda \in \mathbb{R}$, $\lambda \cdot T \in T_p^q E$; $(\lambda \cdot T)(\bar{v}, \bar{\alpha}) = \lambda T(\bar{v}, \bar{\alpha})$.

on $\bar{v} \in E^p$, $\bar{\alpha} \in (E^*)^q$.

(d) **Producte tensorial. Àlgebra tensorial**

Definició: el *producte tensorial* de dos tensors covariants $P \in T_p E$, $Q \in T_q E$, és el tensor $P \otimes Q \in T_{p+q} E$ definit per:

$$(P \otimes Q)(\bar{u}, \bar{v}) = P(\bar{u}) Q(\bar{v}), \quad \bar{u} \in E^p, \bar{v} \in E^q.$$

Definició: De manera semblant es defineix el producte tensorial de dos tensors contravariants i de dos tensors mixtes.

Exemples:

- El producte tensorial de dos co-vectors α i β és el tensor 2-covariant $\alpha \otimes \beta$, definit:

$$(\alpha \otimes \beta)(u, v) = \alpha(u)\beta(v), \quad u, v \in E.$$

- El producte tensorial de dos contra-vectors u i v és el tensor 2-contravariant $u \otimes v$, definit:

$$(u \otimes v)(\alpha, \beta) = \alpha(u)\beta(v), \quad \alpha, \beta \in E^*.$$

- El producte tensorial d'un covector α i un contra-vector v és el tensor mixt $(1, 1)$ $\alpha \otimes v$, definit:

$$(\alpha \otimes v)(u, \beta) = \alpha(u)\beta(v), \quad u \in E, \beta \in E^*.$$

Propietats del producte tensorial:

- *Associativa:* $(P \otimes Q) \otimes R = P \otimes (Q \otimes R)$.
- *Neutre:* és l'escalar unitat, $P \otimes 1 = 1 \otimes P = P$.

Definició: El conjunt de tots els tensors (de qualsevol ordre) amb l'operació producte tensorial s'anomena *àlgebra tensorial*.

3.- BASES DE $T_p^q E$. COMPONENTS D'UN TENSOR

(a) Bases i dimensió de $T_p^q E$

Base dels tensors covariants: siga $\{e_j\}$ una base de E i $\{\theta^i\}$ la base dual. Aleshores el conjunt de tensors d'ordre p ,

$$\mathbf{B}_p \equiv \{\theta^{i_1} \otimes \dots \otimes \theta^{i_p}\}_{i_k=1}^n$$

és una base dels tensors p vegades covariants.

Base dels tensors contravariants: siga $\{e_j\}$ una base de E . Aleshores el conjunt de tensors d'ordre p ,

$$\mathbf{B}^p \equiv \{e_{i_1} \otimes \dots \otimes e_{i_p}\}_{i_k=1}^n$$

és una base dels tensors p vegades contravariants.

Base dels tensors mixtes: siga $\{e_j\}$ una base de E i $\{\theta^i\}$ la base dual. Aleshores el conjunt de tensors d'ordre (p, q) ,

$$\mathbf{B}_p^q \equiv \{\theta^{i_1} \otimes \dots \otimes \theta^{i_p} \otimes e_{j_1} \otimes \dots \otimes e_{j_q}\}_{i_k, j_l=1}^n$$

és una base dels tensors mixtes d'ordre (p, q) .

Propietat: L'espai vectorial $T_p^q E$ dels tensors d'ordre (p, q) és de dimensió n^{p+q} .

Exemples. Si E és de dimensió 3 i $\{e_j\}$ i $\{\theta^i\}$ bases (duals):

– Base dels tensors 2-covariants ($\dim T_2 E = 9$):

$$\{\theta^1 \otimes \theta^1, \theta^1 \otimes \theta^2, \theta^1 \otimes \theta^3, \theta^2 \otimes \theta^1, \theta^2 \otimes \theta^2, \theta^2 \otimes \theta^3, \theta^3 \otimes \theta^1, \theta^3 \otimes \theta^2, \theta^3 \otimes \theta^3\}$$

– Base dels tensors 2-contravariants ($\dim T^2 E = 9$):

$$\{e_1 \otimes e_1, e_1 \otimes e_2, e_1 \otimes e_3, e_2 \otimes e_1, e_2 \otimes e_2, e_2 \otimes e_3, e_3 \otimes e_1, e_3 \otimes e_2, e_3 \otimes e_3\}$$

– Base dels tensors mixtes (1, 1) ($\dim T_1^1 E = 9$):

$$\{\theta^1 \otimes e_1, \theta^1 \otimes e_2, \theta^1 \otimes e_3, \theta^2 \otimes e_1, \theta^2 \otimes e_2, \theta^2 \otimes e_3, \theta^3 \otimes e_1, \theta^3 \otimes e_2, \theta^3 \otimes e_3\}$$

(b) Components d'un tensor en una base

Definició: a les components d'un tensor covariant S en la base \mathbf{B}_p les anomenarem components del tensor en la base $\{e_j\}$. Si S_{i_1, \dots, i_p} són les components del tensor p -covariant S en la base $\{e_j\}$,

$$S = S_{i_1, \dots, i_p} \theta^{i_1} \otimes \dots \otimes \theta^{i_p}$$

Definició: de la mateixa manera anomenarem components d'un tensor contravariant T o mixt Q en la base $\{e_j\}$ a les components del tensor en la base \mathbf{B}^p o \mathbf{B}_p^q ,

$$T = T^{i_1, \dots, i_p} e_{i_1} \otimes \dots \otimes e_{i_p}, \quad Q = Q_{i_1, \dots, i_p}^{j_1, \dots, j_q} \theta^{i_1} \otimes \dots \otimes \theta^{i_p} \otimes e_{j_1} \otimes \dots \otimes e_{j_q}$$

Propietat:

$$S_{i_1, \dots, i_p} = S(e_{i_1}, \dots, e_{i_p}), \quad T^{i_1, \dots, i_p} = T(\theta^{i_1}, \dots, \theta^{i_p}), \quad Q_{i_1, \dots, i_p}^{j_1, \dots, j_q} = Q(e_{i_1}, \dots, e_{i_p}, \theta^{j_1}, \dots, \theta^{j_q})$$

Exemples:

- Components d'una forma lineal: $\alpha = \alpha_i \theta^i$, $\alpha_i = \alpha(e_i)$.
- Components d'un vector: $v = v^i e_i$, $v^i = v(\theta^i) = \theta^i(v)$.
- Components d'un endomorfisme de E : $A = A^i_j e_i \otimes \theta^j$,

$$A^i_j = A(\theta^i, e_j) = \theta^i[A(e_j)] = [A(e_j)]^i; \quad A(e_j) = A^i_j e_i.$$

Les components d'un endomorfisme com a tensor coincideixen amb la matriu de l'endomorfisme.

- Components de l'endomorfisme identitat: $I^i_j = [I(e_j)]^i = [e_j]^i = \delta_j^i$.
 - Components d'un 2-cotensor: $g = g_{ij} \theta^i \otimes \theta^j$, $g_{ij} = g(e_i, e_j)$.
- Si g és una mètrica, la matriu (g_{ij}) s'anomena *matriu de Gram*.

(c) Expressió en components de l'actuació d'un tensor com aplicació multilinear

Tensor p -covariant: $T(v_1, \dots, v_p) = T_{i_1, \dots, i_p} v_1^{i_1} \dots v_p^{i_p}$.

Tensor q -contravariant: $T(\alpha^1, \dots, \alpha^q) = T^{i_1, \dots, i_q} \alpha_{i_1}^1 \dots \alpha_{i_q}^q$.

Tensor d'ordre (p, q) : $T(v_1, \dots, v_p, \alpha^1, \dots, \alpha^q) = T_{j_1, \dots, j_p}^{i_1, \dots, i_q} v_1^{j_1} \dots v_p^{j_p} \alpha_{i_1}^1 \dots \alpha_{i_q}^q$.

Exemples:

- Co-vector actuant sobre contra-vector: $\alpha(v) = \alpha_i v^i$.
- Endomorfisme: $[A(v)]^i = A^i_j v^j$.
- Mètrica: $\langle u|v \rangle = g(u, v) = g_{ij} u^i v^j$.

(d) Expressió en components de les operacions amb tensors

Components de la suma: $(T + S)_{i_1, \dots, i_p} = T_{i_1, \dots, i_p} + S_{i_1, \dots, i_p}$.

Components del producte per un escalar: $(\mu \cdot T)_{i_1, \dots, i_p} = \mu T_{i_1, \dots, i_p}$.

Components del producte tensorial: $(S \otimes T)_{i_1, \dots, i_p, j_1, \dots, j_q} = S_{i_1, \dots, i_p} T_{j_1, \dots, j_q}$.

Nota: propietats semblants se satisfan per a tensors contravariants i mixtes.

Exemples:

- Suma de vectors: $(u + v)^i = u^i + v^i$.
- Suma de covectors: $(\alpha + \beta)_i = \alpha_i + \beta_i$.
- Producte tensorial de dos covectors: $(\alpha \otimes \beta)_{ij} = \alpha_i \beta_j$.
- Un exemple d'endomorfisme. L'operador $A = u \otimes \alpha$ té per imatge la recta vectorial generada per u , $A(v) = \alpha(v)u$. La matriu de l'operador és: $A^i_j = u^i \alpha_j$.

4.- FÓRMULA DE CANVI DE BASE

(a) Canvi de base de vectors i covectors

Matriu canvi de base: siguen $\{e_i\}$ i $\{\tilde{e}_i\}$ dues bases de E , i siga (B^i_j) la matriu canvi de base:

$$\tilde{e}_i = B^j_i e_j.$$

Matriu canvi de bases duals. Les bases duals $\{\theta^i\}$ i $\{\tilde{\theta}^i\}$ estan relacionades per una matriu canvi de base (C_k^i) que és la transposada de la inversa de la matriu (B^i_j) , és a dir,

$$\tilde{\theta}^i = C_j^i \theta^j \quad C_k^i B^k_j = \delta_j^i.$$

Canvi de base d'un vector. Siguen v^i i \tilde{v}^i les components d'un vector v en les bases $\{e_i\}$ i $\{\tilde{e}_i\}$, i siga (B^i_j) la matriu canvi de base, aleshores:

$$v^j = B^j_i \tilde{v}^i, \quad \tilde{v}^j = (B^{-1})^j_i v^i.$$

Canvi de base d'un covector. Siguen α_i i $\tilde{\alpha}_i$ les components d'un covector α en les bases $\{\theta^i\}$ i $\{\tilde{\theta}^i\}$, i siga (C_j^i) la transposada de la inversa de la matriu canvi de base, aleshores:

$$\alpha_j = C_i^j \tilde{\alpha}_j = (B^{-1})^j_i \tilde{\alpha}_j, \quad \tilde{\alpha}_j = B^i_j \alpha_i.$$

(b) Canvi de base d'un tensor arbitrari

Canvi de base d'un tensor d'ordre (p, q) . Siguen $Q^{j_1, \dots, j_q}_{i_1, \dots, i_p}$ i $\tilde{Q}^{j_1, \dots, j_q}_{i_1, \dots, i_p}$ les components d'un tensor Q en les bases $\{e_i\}$ i $\{\tilde{e}_i\}$, i siga (B^i_j) la matriu canvi de base, aleshores:

$$Q^{j_1, \dots, j_q}_{i_1, \dots, i_p} = B^{j_1}_{k_1} \dots B^{j_q}_{k_q} (B^{-1})^{l_1}_{i_1} \dots (B^{-1})^{l_p}_{i_p} \tilde{Q}^{k_1, \dots, k_q}_{l_1, \dots, l_p},$$

$$\tilde{Q}^{j_1, \dots, j_q}_{i_1, \dots, i_p} = (B^{-1})^{j_1}_{k_1} \dots (B^{-1})^{j_q}_{k_q} B^{l_1}_{i_1} \dots B^{l_p}_{i_p} Q^{k_1, \dots, k_q}_{l_1, \dots, l_p}.$$

Canvi de base d'un endomorfisme. Siguen A^i_j i \tilde{A}^i_j les components d'un operador A en les bases $\{e_i\}$ i $\{\tilde{e}_i\}$, i siga (B^i_j) la matriu canvi de base, aleshores:

$$A^i_j = B^i_k \tilde{A}^k_l (B^{-1})^l_j, \quad \tilde{A}^i_j = (B^{-1})^i_k A^k_l B^l_j.$$

Propietat: el determinant d'un endomorfisme és (un escalar) independent de base.

Canvi de base d'una mètrica. Siguen $g = g_{ij}$ i $\tilde{g} = \tilde{g}_{ij}$ les components d'una mètrica g en les bases $\{e_i\}$ i $\{\tilde{e}_i\}$, i siga (B^i_j) la matriu canvi de base, aleshores:

$$\tilde{g}_{ij} = B^k_i B^l_j g_{kl}, \quad g_{ij} = (B^{-1})^k_i (B^{-1})^l_j \tilde{g}_{kl}.$$

Propietat: el determinant d'una mètrica no és (un escalar) independent de base. El signe del determinant d'una mètrica és independent de base.

5.- ALTRES OPERACIONS AMB TENSORS

(a) Contracció tensorial. Expressió en components

Propietat. Siguen $\{e_j\}$ i $\{\theta^i\}$ bases duals. Si Q és un tensor d'ordre (p, q) , aleshores l'aplicació $c(Q)$,

$$c(Q)(v_1, \dots, v_{p-1}, \alpha^1, \dots, \alpha^{q-1}) = Q(v_1, \dots, v_{p-1}, e_i, \alpha^1, \dots, \alpha^{q-1}, \theta^i),$$

és un tensor d'ordre $(p-1, q-1)$ que és independent de la base elegida.

Definició: el tensor $c(Q)$ s'anomena contracció tensorial del tensor Q .

Components de la contracció tensorial: si $Q_{i_1 \dots i_p}^{j_1 \dots j_q}$ són les components del tensor Q en una base, les components de la contracció tensorial $c(Q)$ en la mateixa base són:

$$c(Q)_{i_1 \dots i_{p-1}}^{j_1 \dots j_{q-1}} = Q_{i_1 \dots i_{p-1} k}^{j_1 \dots j_{q-1} k}.$$

La contracció tensorial pot fer-se considerant un índex covariant i un altre contravariant arbitraris (no necessàriament els dos últims). Per exemple, per a un tensor T d'ordre $(2, 1)$ tenim dues contraccions tensorials diferents: si T_{ij}^k són les components del tensor, podem obtenir per contracció tensorial dos covectors de components T_{ik}^k i T_{kj}^k respectivament.

Exemple: la traça d'un endomorfisme A és l'escalar (independent de base) definit per la contracció tensorial:

$$\text{tr } A \equiv c(A) = A^k_k.$$

(b) Permutació d'índex. Tensors simètrics i antisimètrics

Definició: Donat un tensor p -covariant T i una permutació $\sigma \in S_p$, definim el tensor p -covariant $\sigma(T)$,

$$\sigma(T)(v_1, \dots, v_p) = T(v_{\sigma(1)}, \dots, v_{\sigma(p)}).$$

Expressió en components: $\sigma(T)_{i_1 \dots i_p} = T_{\sigma(i_1) \dots \sigma(i_p)}$.

Nota: de manera semblant podem associar tensors "permutats" a tensors contravariants o mixtes.

Tensor simètric: un tensor T és completament simètric si

$$\sigma(T) = T, \quad \forall \sigma \in S_p.$$

Tensor antisimètric: un tensor T és completament antisimètric si

$$\sigma(T) = \text{sign}(\sigma)T, \quad \forall \sigma \in S_p.$$

Nota: Un tensor pot ser simètric o antisimètric en un subconjunt d'índex. Per exemple, un tensor 3-covariant T és simètric (respectivament, antisimètric) en els dos primers índex si les seues components satisfan $T_{ijk} = T_{jik}$ (respectivament, $T_{ijk} = -T_{jik}$).

Exemples de tensor simètric d'ordre 2: *Mètrica* que defineix un producte escalar, $g(x, y) = \langle x|y \rangle$.

Exemple de tensor antisimètric d'ordre 3 (a l'espai físic \mathbb{R}^3): l'element de volum η és el tensor que associa a tres vectors el seu producte mixt,

$$\eta(v_1, v_2, v_3) = (v_1, v_2, v_3)$$

Les components de η en una base ortonormal són $\eta_{ijk} = \epsilon_{ijk}$.

Propietat: tot tensor de segon ordre T es descompon de forma única en suma d'un tensor simètric S i un altre antisimètric A . Si τ és la transposició de S_2 ,

$$T = S + A, \quad S = \frac{1}{2}(T + \tau(T)), \quad A = \frac{1}{2}(T - \tau(T)).$$

6.- TENSORS EN UN ESPAI MÈTRIC

(a) Mètrica i bases ortonormals

Definició: Anomenem *espai vectorial mètric* a una parella (E, g) on E és un espai vectorial de dimensió finita i g una mètrica definida en ell, és a dir, un tensor 2-covariant, simètric no degenerat,

(i) *Simètrica:* $\forall a, b \in E$,

$$g(a, b) = g(b, a)$$

(ii) *Bilineal:* $\forall \alpha, \beta \in \mathbb{R}, \forall a, b, c \in E$,

$$g(c, \alpha a + \beta b) = \alpha g(c, a) + \beta g(c, b)$$

(iii) *No degenerada:*

$$g(a, b) = 0, \forall b \in E \iff a = 0$$

Definició. Siga (E, g) un espai vectorial mètric. Direm que un vector $v \in E$, $v \neq 0$ és temporal si $v^2 < 0$, és isòtrop si $v^2 = 0$ i és espacial si $v^2 > 0$.

Definició. Un espai vectorial euclidià és un espai vectorial mètric amb una mètrica que és definida positiva (producte escalar euclidià). Tots els vectors no nuls són espacials

Un espai vectorial pseudo-euclidià és un espai vectorial mètric amb una mètrica que no és definida positiva (mètrica pseudo-euclidiana). Existeixen vectors espacials temporals i isòtrops.

Exemples:

(i) L'espai vectorial euclidià $\mathbb{E}_n \equiv (\mathbb{R}^n, \cdot)$, $g(a, b) = a \cdot b$. Una base ortonormal $\{e_i\}$ satisfà,

$$g_{ij} = g(e_i, e_j) = \delta_{ij}$$

- (ii) L'espai vectorial euclidià $\mathbb{E}_3 \equiv (\mathbb{R}^3, \cdot)$ és l'espai físic vectorial de la física clàssica.
- (iii) L'espai vectorial de Minkowski és l'espai vectorial pseudo-euclidià $\mathbb{M}_4 \equiv (\mathbb{R}^4, \eta)$, amb la mètrica de Minkowski:

$$\eta(a, b) = a \cdot b = -a_0 b_0 + a_1 b_1 + a_2 b_2 + a_3 b_3, \quad a = (a_0, a_1, a_2, a_3), \quad b = (b_0, b_1, b_2, b_3)$$

A l'espai de Minkowski una base ortonormal està formada per un vector temporal unitari i tres vectors espacials unitaris, $\{e_0, e_i\}$,

$$\eta(e_0, e_0) = -1, \quad \eta(e_i, e_j) = \delta_{ij}, \quad \eta(e_0, e_i) = 0,$$

(b) Isomorfisme canònic entre E i E^* . Base dual mètrica

Propietat: el tensor mètric defineix un isomorfisme canònic entre els espais vectorials E i E^* ,

$$\Phi_g : E \longrightarrow E^*; \quad v \longrightarrow \Phi_g(v) = g(v) / \quad \forall w \in E, \quad g(v)(w) = g(v, w).$$

Definició: donada una base $\{e_i\}$ de E , s'anomena *base dual mètrica* a la base $\{\omega^i\}$ de E^* donada per $\omega^i = g(e_i)$.

Propietat:

- A l'espai vectorial euclidià \mathbb{E}_n , si $\{e_i\}$ és una base ortonormal, aleshores les bases dual algebraica $\{\theta^i\}$ i dual mètrica $\{\omega^i\}$ coincideixen, $\theta^i = \omega^i$.
- A l'espai vectorial Minkowskià \mathbb{M}_n , si $\{e_0, e_i\}$ és una base ortonormal, aleshores les bases dual algebraica $\{\theta^0, \theta^i\}$ i dual mètrica $\{\omega^0, \omega^i\}$ estan relacionades per, $\theta^0 = -\omega^0$, $\theta^i = \omega^i$.

(c) Mètrica contravariant. Components covariants i contravariants d'un vector

Definició. Si (E, g) és un espai mètric, anomenem *mètrica contravariant* al 2-tensor contravariant g^* determinat per la condició:

$$g^*(\alpha, \beta) = g(\Phi_g^{-1}(\alpha), \Phi_g^{-1}(\beta)), \quad g^*(g(v), g(w)) = g(v, w).$$

Definició: Si g_{ij} són les components (covariants) de la mètrica en una base, les components de la mètrica contravariant les denotem g^{ij} i les anomenem components contravariants de la mètrica g .

Propietat: les components covariants i contravariants de la mètrica defineixen matrius inverses, $g_{ij}g^{jk} = \delta_i^k$.

Definició: Si v^i són les components (contravariants) d'un vector v , les components del co-vector $g(v)$ les anomenem *components covariants del vector v* i les denotem $v_i = g_{ij}v^j$. Si α_i són les components (covariants) d'un co-vector α , les components del vector $g^*(v)$ les anomenem *components contravariants del co-vector α* i les denotem $\alpha^i = g^{ij}\alpha_j$.

(d) Tensors mètricament equivalents. Pujar i baixar índex

Comentaris:

- L'isomorfisme entre els vectors i els co-vectors d'un espai mètric (E, g) , permet identificar cada vector v amb el co-vector $g(v)$. Es diu que són dues magnituds tensorials mètricament equivalents.
- Quan el vector v representa una magnitud que apareix en una llei (tensorial) de la física, pot aparèixer com a vector o com a co-vector, és a dir, poden aparèixer les seues components contravariants o les seues components covariants.
- Al càlcul de les components covariants a partir de les contravariants (o viceversa) s'anomena baixar (o pujar) índex:

$$v_i = g_{ij}v^j, \quad v^i = g^{ij}v_j.$$

- Notem que el procés de pujar i baixar índex és una operació tensorial composició d'un producte tensorial i una contracció tensorial:

$$g(v) = c(g \otimes v), \quad g^*(\alpha) = c(g^* \otimes \alpha).$$

- De la mateixa forma podem pujar o baixar índex d'un tensor arbitrari, una o diverses vegades, amb la mètrica covariant o contravariant.

Definició: Donat un tensor arbitrari d'ordre (p, q) , direm que tots els tensors construïts a partir d'ell amb contraccions tensorial amb la mètrica són mètricament equivalents.

(e) Exemples de tensors en Física

Exemples de tensors a l'espai físic \mathbb{R}^3 :

- *Mètrica:* $g(x, y) = \langle x|y \rangle$.
- *Tensor d'inèrcia* d'un cos rígid: $\mathbb{I} = \int_V \rho(\vec{r}) (r^2 \mathbf{I} - \vec{r} \otimes \vec{r}) dV$.
 - * Moment d'inèrcia del cos respecte de l'eix definit pel vector unitari \vec{e} : $I = \mathbb{I}(\vec{e}, \vec{e})$.
 - * Si el cos rígid gira amb velocitat angular $\vec{\omega}$, el moment angular està donat per: $\vec{L} = \mathbb{I}(\vec{\omega})$.
- El *tensor de pressions (o de tensions)* d'un medi continu determina la força de pressió a través d'una superfície S de normal en cada punt \vec{n} :

$$\vec{F} = - \int_S \tau(\vec{n}) dS.$$

Exemples a l'espai-temps de Minkowski M_4 (relativitat restringida):

- Quadri-vectors i escalars invariants.
- Simètrics d'ordre 2: mètrica de Minkowski, tensor energia-moment.
- Antisimètrics: element de volum en M_4 (ordre 4), camp electromagnètic (ordre 2).