

Tema 2. Cinética Molecular

1. Introducción

2. Teoría de Colisiones

2.1. Velocidades Moleculares

2.2. Velocidades Características

2.3. Distribución de Energías

2.4. Colisiones con las Paredes. Efusión

2.5. Colisiones Intermoleculares y recorrido libre medio

2.6. Colisiones y Reactividad Química

3. Superficies de Energía Potencial

4. Teoría del Estado de Transición

4.1. Hipótesis básicas y desarrollo

4.2. Formulación termodinámica de la TET

4.3. Limitaciones de la TET

1. Introducción

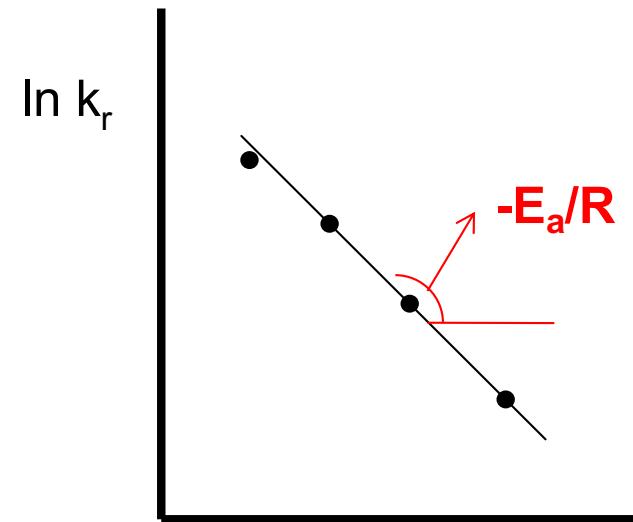


Reacción bimolecular, elemental, directa y en fase gas

$$v = -\frac{d[C]}{dt} = k_r [C][B]$$

$$k_r = A \exp\left(-\frac{E_a}{RT}\right)$$

$$E_a = -R \frac{d \ln k_r}{d 1/T} = RT^2 \frac{d \ln k_r}{dT}$$



2. Teoría de Colisiones

La **Teoría de Colisiones** aborda la reactividad química desde la descripción del movimiento de las moléculas que forman la mezcla reactiva y las colisiones que se producen entre ellas

Teoría Cinética de Gases:

Desarrollo: 1858-1868

1. Se considera que una muestra macroscópica de gas está constituida por un número enorme de átomos o moléculas que mantienen una distribución de equilibrio.
2. Se considera que las partículas constituyentes del gas se trasladan de acuerdo con las ecuaciones de Newton (tratamiento clásico del movimiento).
3. Los choques entre partículas y con las paredes del recipiente se consideran perfectamente elásticos, conservándose la energía cinética translacional e ignorándose la estructura interna de las moléculas.

Funciones de distribución

Magnitudes continuas

Probabilidad de que una variable tome un valor entre x y $x+dx$

$$dp_x = \frac{dN_x}{N}$$

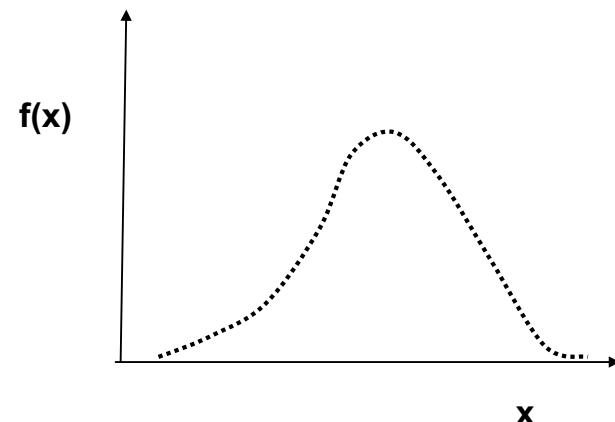
Número de casos que presentan un valor entre x y $x+dx$

$$dp_x = f(x)dx$$

Número de casos totales

f(x) es la función **distribución de probabilidad** y es una densidad de probabilidad o probabilidad por unidad de intervalo

$$f(x) = \frac{dp_x}{dx}$$



Funciones de distribución

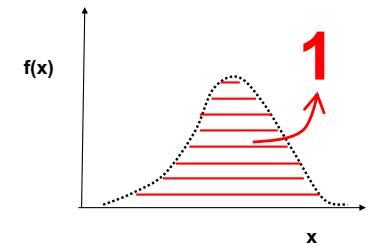
Magnitudes discretas

$$\sum_i p_i = 1$$

$$\langle x \rangle = \frac{1}{N} \sum_i N_i x_i = \sum_i p_i x_i$$

Magnitudes continuas

$$1 = \int_{\forall x} dp(x) = \int_{\forall x} f(x) dx$$



$$\langle x \rangle = \int_{\forall x} x dp(x) = \int_{\forall x} xf(x) dx$$

2.1. Velocidades Moleculares

● Función de distribución de las componentes $v_x; v_y; v_z$

Fracción de moléculas con la componente x de la velocidad comprendida entre v_x y $v_x + dv_x$

$$\frac{dN_{v_x}}{N} = dp(v_x) = g(v_x)dv_x$$

Fracción de moléculas con la componente z de la velocidad comprendida entre v_z y $v_z + dv_z$

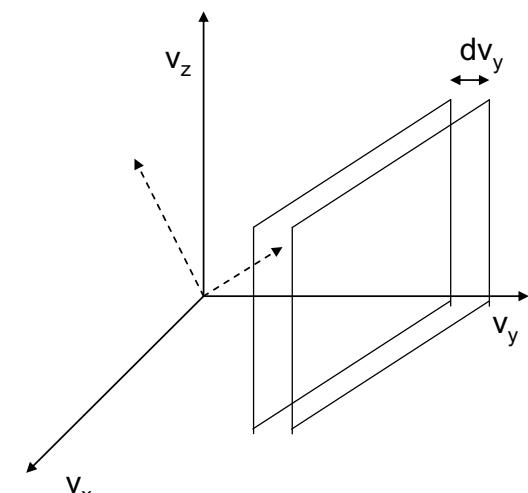
$$\frac{dN_{v_z}}{N} = dp(v_z) = g(v_z)dv_z$$

Fracción de moléculas con la componente y de la velocidad comprendida entre v_y y $v_y + dv_y$

$$\frac{dN_{v_y}}{N} = dp(v_y) = g(v_y)dv_y$$

Si las direcciones son equivalentes

$$g(v_x) \equiv g(v_y) \equiv g(v_z)$$

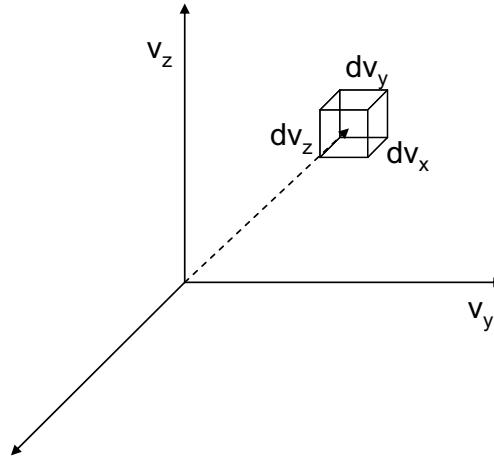


2.1. Velocidades Moleculares

● Función de distribución del vector velocidad

Fracción de moléculas con vector velocidad comprendido entre \vec{v} y $\vec{v} + d\vec{v}$

$$\frac{dN_{\vec{v}}}{N} = dp(\vec{v}) = \phi(\vec{v})d\vec{v} = \phi(\vec{v})dv_x dv_y dv_z$$



Si las componentes de la velocidad v_x v_y v_z son independientes

$$\frac{dN_{\vec{v}}}{N} = \frac{dN_{v_x}}{N} \cdot \frac{dN_{v_y}}{N} \cdot \frac{dN_{v_z}}{N}$$

$$\phi(\vec{v})dv_x dv_y dv_z = g(v_x)dv_x g(v_y)dv_y g(v_z)dv_z$$

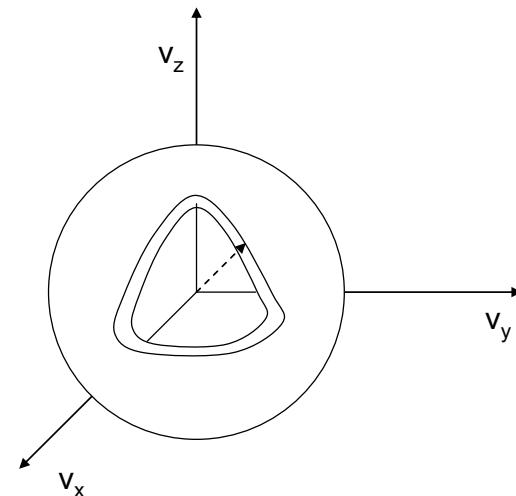
$$\phi(\vec{v}) = g(v_x)g(v_y)g(v_z)$$

2.1. Velocidades Moleculares

● Función de distribución del módulo de la velocidad

Fracción de moléculas con módulo velocidad comprendido entre v y $v+dv$

$$\frac{dN_v}{N} = dp(v) = G(v)dv$$



2.1. Velocidades Moleculares

Obtención funciones distribución: $g(v_i)$

Tratamiento cuántico: Probabilidad de encontrar una molécula (o fracción de moléculas) en un estado translacional n_x

$$p_{n_x} = \frac{N_{n_x}}{N} = \frac{e^{-\frac{\epsilon_{n_x}}{kT}}}{\sum_{n_x=1}^{\infty} e^{-\frac{\epsilon_{n_x}}{kT}}}$$

Tratamiento clásico: Densidad de Probabilidad de encontrar una molécula (o fracción de moléculas) con componente x de la velocidad comprendida entre v_x y $v_x + dv_x$

$$g(v_x) = \frac{dp(v_x)}{dv_x} = \frac{e^{-\frac{mv_x^2}{2kT}}}{\int_{-\infty}^{+\infty} e^{-\frac{mv_x^2}{2kT}} dv_x} = \frac{e^{-\frac{mv_x^2}{2kT}}}{\left(\frac{\pi}{m/2kT}\right)^{1/2}} = \frac{e^{-\frac{mv_x^2}{2kT}}}{\left(\frac{2\pi kT}{m}\right)^{1/2}} \rightarrow g(v_x) = \left(\frac{m}{2\pi kT}\right)^{1/2} \exp\left(-\frac{mv_x^2}{2kT}\right)$$

2.1. Velocidades Moleculares

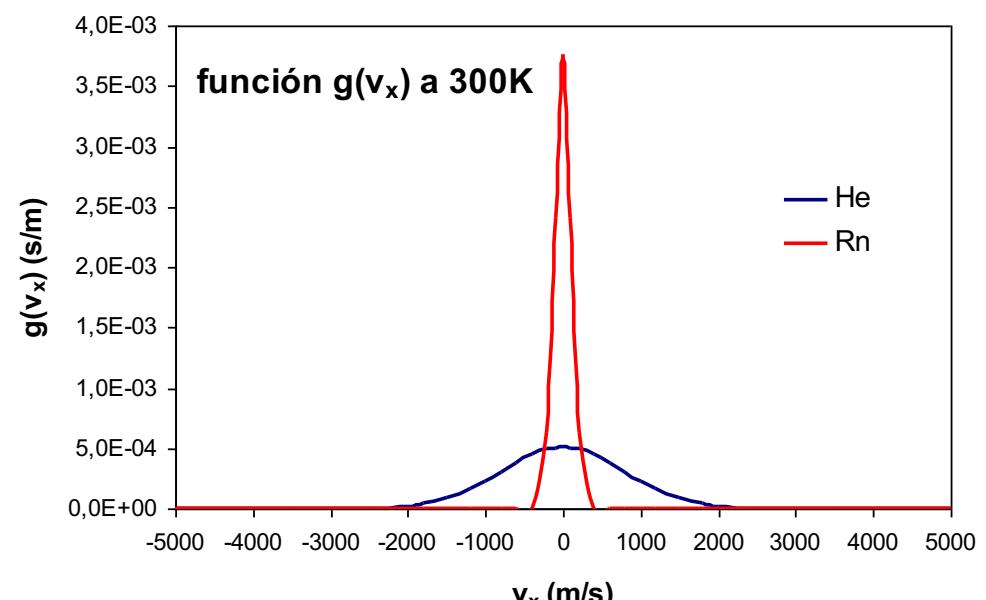
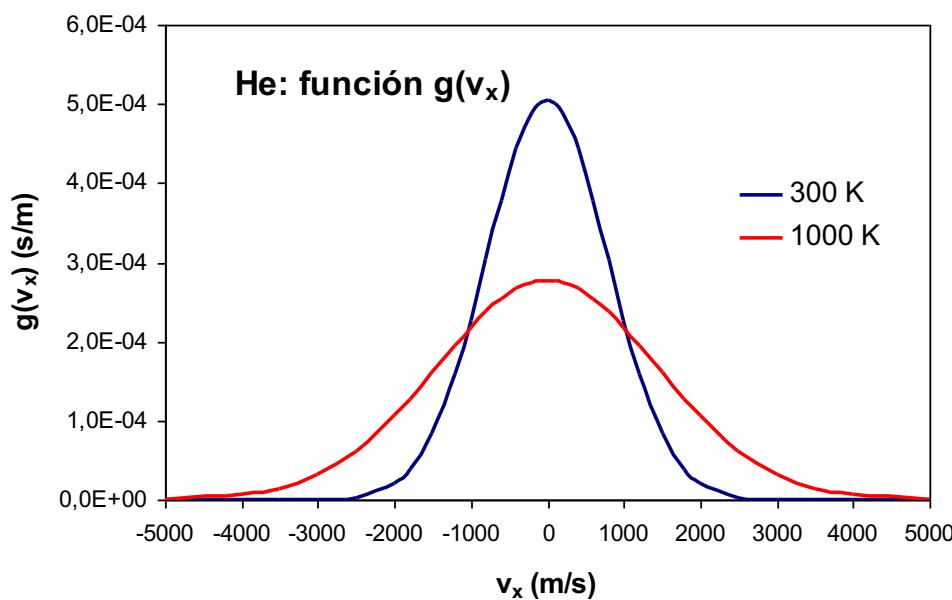
Obtención funciones distribución: $g(v_i)$

$$g(v_x) \equiv g(v_y) \equiv g(v_z)$$

$$g(v_x) = \left(\frac{m}{2\pi kT} \right)^{1/2} \exp\left(-\frac{mv_x^2}{2kT}\right)$$

$$g(v_y) = \left(\frac{m}{2\pi kT} \right)^{1/2} \exp\left(-\frac{mv_y^2}{2kT}\right)$$

$$g(v_z) = \left(\frac{m}{2\pi kT} \right)^{1/2} \exp\left(-\frac{mv_z^2}{2kT}\right)$$



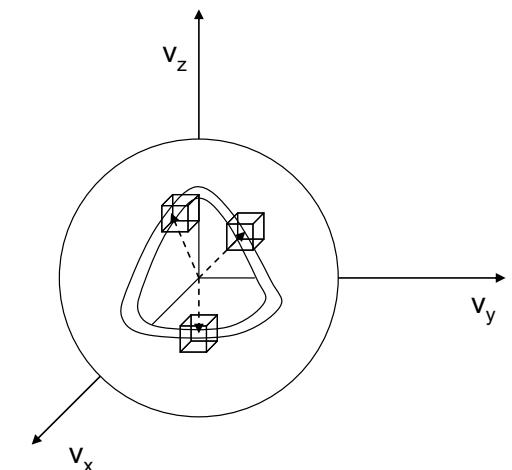
2.1. Velocidades Moleculares

Función de distribución de vectores velocidad

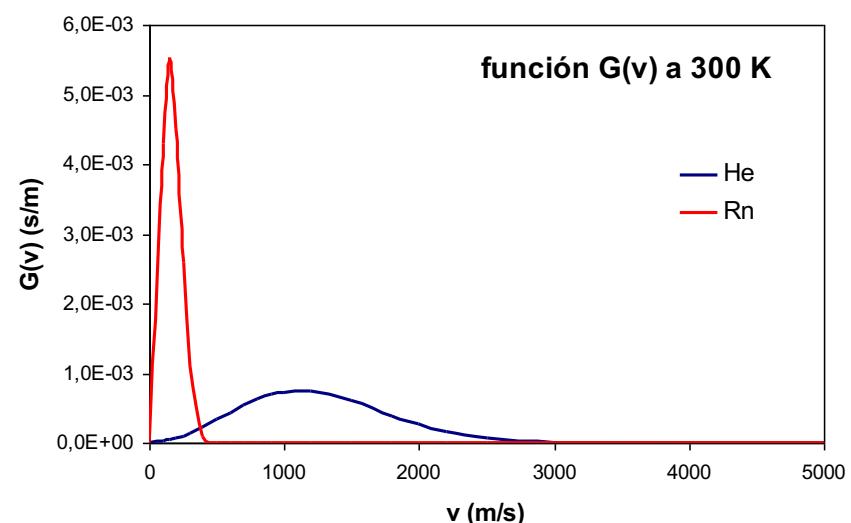
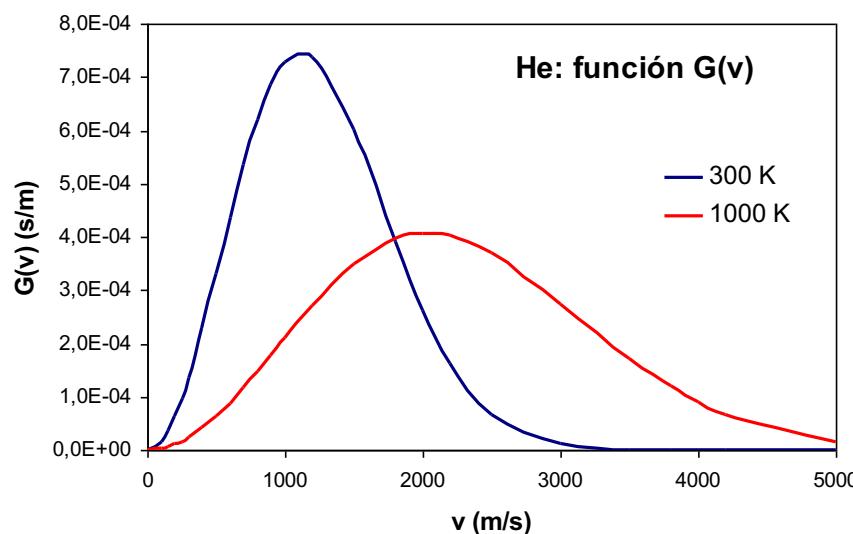
$$\frac{dN_{\vec{v}}}{N} = \phi(\vec{v}) d\vec{v} \quad \longrightarrow \quad \phi(\vec{v}) = g(v_x)g(v_y)g(v_z)$$

Función de distribución de módulos de velocidad

$$\frac{dN_v}{N} = G(v) dv = \int_{\text{orientación}} \frac{dN_{\vec{v}}}{N} = \int_{\text{orientación}} \phi(\vec{v}) dv_x dv_y dv_z$$



$$G(v) = 4\pi v^2 \left(\frac{m}{2\pi kT} \right)^{3/2} \exp\left(-\frac{mv^2}{2kT}\right)$$



2.2. Velocidades Características

$$\langle v_x \rangle = \langle v_y \rangle = \langle v_z \rangle = 0$$

Velocidad media (módulo)

$$\langle v \rangle = \int_0^{\infty} v dp(v) = \int_0^{\infty} v G(v) dv$$

$$\langle v \rangle = \int_0^{\infty} v \cdot 4\pi v^2 \left(\frac{m}{2\pi kT} \right)^{3/2} \exp\left(-\frac{mv^2}{2kT}\right) dv = 4\pi \left(\frac{m}{2\pi kT} \right)^{3/2} \int_0^{\infty} v^3 \exp\left(-\frac{mv^2}{2kT}\right) dv$$

$$\langle v \rangle = 4\pi \left(\frac{m}{2\pi kT} \right)^{3/2} \frac{1}{2 \left(\frac{m}{2kT} \right)^2} = \left(\frac{8kT}{\pi m} \right)^{1/2}$$

$$\boxed{\langle v \rangle = \left(\frac{8kT}{\pi m} \right)^{1/2}}$$

$$\boxed{\langle v \rangle = \left(\frac{8RT}{\pi M} \right)^{1/2}}$$

Velocidad cuadrática media (módulo)

$$\langle v^2 \rangle = \int_0^{\infty} v^2 dp(v) = \int_0^{\infty} v^2 G(v) dv$$

$$\langle v^2 \rangle = \int_0^{\infty} v^2 \cdot 4\pi v^2 \left(\frac{m}{2\pi kT} \right)^{3/2} \exp\left(-\frac{mv^2}{2kT}\right) dv = 4\pi \left(\frac{m}{2\pi kT} \right)^{3/2} \int_0^{\infty} v^4 \exp\left(-\frac{mv^2}{2kT}\right) dv$$

$$\langle v^2 \rangle = 4\pi \left(\frac{m}{2\pi kT} \right)^{3/2} \frac{4! \pi^{1/2}}{2^5 2! \left(\frac{m}{2kT} \right)^{5/2}} = \left(\frac{3kT}{m} \right)$$

$$\boxed{v_{rms} = \langle v^2 \rangle^{1/2} = \left(\frac{3kT}{m} \right)^{1/2}}$$

$$\boxed{v_{rms} = \left(\frac{3RT}{M} \right)^{1/2}}$$

2.2. Velocidades Características

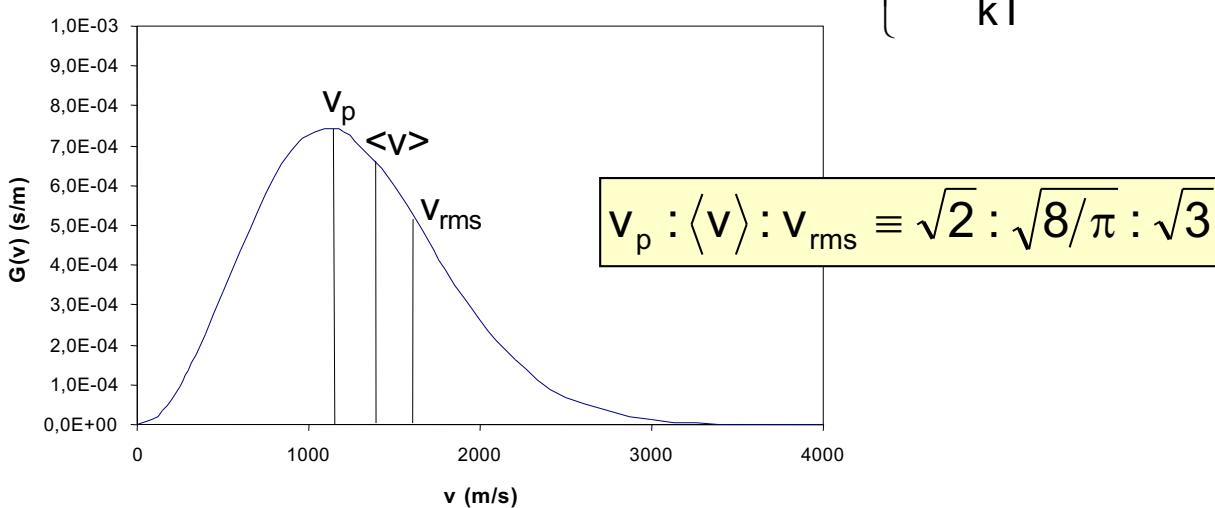
Velocidad más probable

$$\frac{\partial G(v)}{\partial v} = 0$$

$$\frac{\partial G(v)}{\partial v} = \frac{\partial}{\partial v} \left[4\pi v^2 \left(\frac{m}{2\pi kT} \right)^{3/2} \exp\left(-\frac{mv^2}{2kT}\right) \right]$$

$$\frac{\partial G(v)}{\partial v} = 4\pi \left(\frac{m}{2\pi kT} \right)^{3/2} \left[2v \exp\left(-\frac{mv^2}{2kT}\right) - v^2 \frac{2mv}{2kT} \exp\left(-\frac{mv^2}{2kT}\right) \right] = 4\pi \left(\frac{m}{2\pi kT} \right)^{3/2} v \exp\left(-\frac{mv^2}{2kT}\right) \left[2 - \frac{mv^2}{kT} \right]$$

$$\frac{\partial G(v)}{\partial v} = 0 \begin{cases} v = 0 \\ e^{-\frac{mv^2}{2kT}} = 0 \rightarrow v = \infty \\ 2 - \frac{mv^2}{kT} = 0 \rightarrow v = \left(\frac{2kT}{m} \right)^{1/2} \end{cases}$$



$$v_p = \left(\frac{2kT}{m} \right)^{1/2}$$

$$\langle v \rangle = \left(\frac{8kT}{\pi m} \right)^{1/2}$$

$$v_{rms} = \left(\frac{3kT}{m} \right)^{1/2}$$

2.3. Distribución de Energías

$$\frac{N_\varepsilon(\varepsilon_{\text{tras}} \geq \varepsilon_0)}{N} = \int_{\varepsilon_0}^{\infty} dp(\varepsilon_{\text{tras}}) = \int_{\varepsilon_0}^{\infty} G(\varepsilon_{\text{tras}}) d\varepsilon_{\text{tras}}$$

$$\frac{dN_v}{N} = G(v) dv = 4\pi v^2 \left(\frac{m}{2\pi kT} \right)^{3/2} \exp\left(-\frac{mv^2}{2kT}\right) dv$$

↓

$$\varepsilon_{\text{tras}} = \frac{mv^2}{2} \Rightarrow v = \left(\frac{2\varepsilon_{\text{tras}}}{m} \right)^{1/2} \Rightarrow dv = \left(\frac{2}{m} \right)^{1/2} \frac{1}{2\varepsilon_{\text{tras}}^{1/2}} d\varepsilon_{\text{tras}} = \left(\frac{1}{2m\varepsilon_{\text{tras}}} \right)^{1/2} d\varepsilon_{\text{tras}}$$

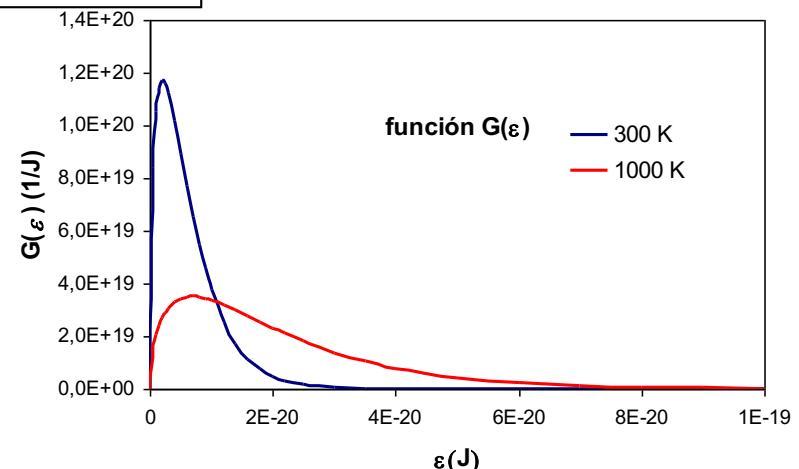
↓

$$\frac{dN_\varepsilon}{N} = G(\varepsilon_{\text{tras}}) d\varepsilon_{\text{tras}} = 4\pi \left(\frac{2\varepsilon_{\text{tras}}}{m} \right) \left(\frac{m}{2\pi kT} \right)^{3/2} \exp\left(-\frac{\varepsilon_{\text{tras}}}{kT}\right) \left(\frac{1}{2m\varepsilon_{\text{tras}}} \right)^{1/2} d\varepsilon_{\text{tras}}$$

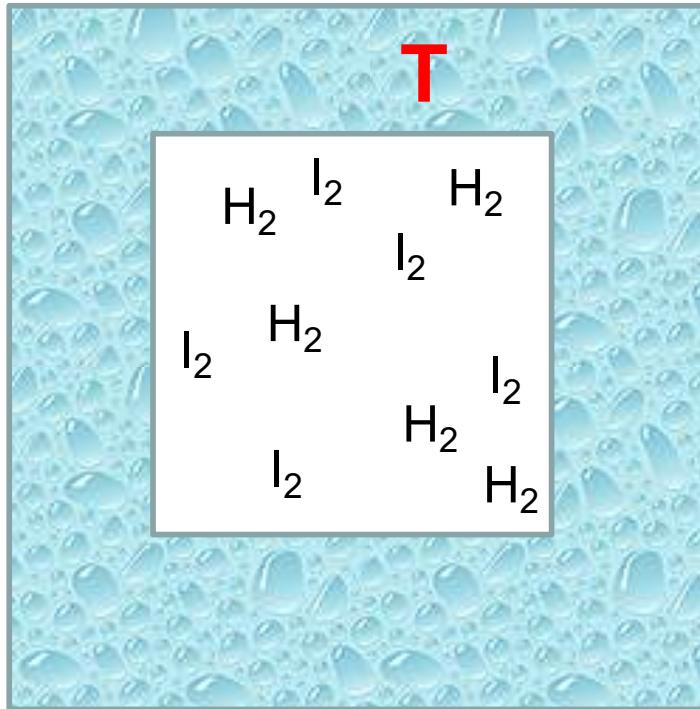
↓

$$\frac{dN_\varepsilon}{N} = G(\varepsilon_{\text{tras}}) d\varepsilon_{\text{tras}} = 2\pi \left(\frac{1}{\pi kT} \right)^{3/2} \varepsilon_{\text{tras}}^{1/2} \exp\left(-\frac{\varepsilon_{\text{tras}}}{kT}\right) d\varepsilon_{\text{tras}}$$

$$G(\varepsilon_{\text{tras}}) = 2\pi \left(\frac{1}{\pi kT} \right)^{3/2} \varepsilon_{\text{tras}}^{1/2} \exp\left(-\frac{\varepsilon_{\text{tras}}}{kT}\right)$$



2.3. Distribución de Energías



¿Qué moléculas se mueven en promedio a mayor velocidad?

$$\langle v \rangle = \left(\frac{8kT}{\pi m} \right)^{1/2}$$

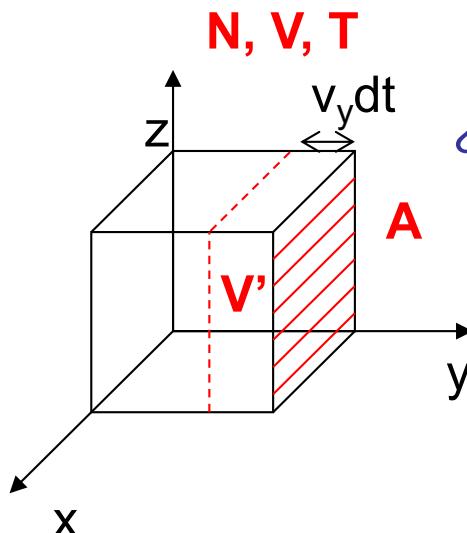
$$m_{H_2} < m_{I_2} \Rightarrow \langle v \rangle_{H_2} > \langle v \rangle_{I_2}$$

¿Qué moléculas tienen en promedio mayor energía cinética?

$$\varepsilon_{tras} = \frac{1}{2}mv^2 \Rightarrow \langle \varepsilon_{tras} \rangle = \left\langle \frac{1}{2}mv^2 \right\rangle = \frac{1}{2}m\langle v^2 \rangle \quad \langle \varepsilon_{tras} \rangle = \frac{1}{2}m\langle v^2 \rangle = \frac{1}{2}m \frac{3kT}{m} = \frac{3}{2}kT$$

$$\langle \varepsilon_{tras} \rangle_{H_2} = \langle \varepsilon_{tras} \rangle_{I_2}$$

2.4. Colisiones con la Pared



¿Cuántas colisiones se producen por unidad de tiempo y de área?

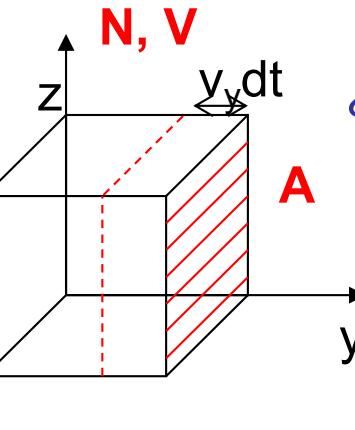
1º Consideraremos las moléculas con componente y de la velocidad entre v_y y $v_y + dv_y$

$$\frac{dN_{v_y}}{N} = g(v_y) dv_y \quad dN_{v_y} = Ng(v_y) dv_y$$

2º ¿Cuántas de éstas colisionan con la pared en un dt ?

$$dN_{P,v_y} = \frac{V}{V} dN_{v_y} = \frac{Av_y dt}{V} Ng(v_y) dv_y \quad (\text{si } v_y > 0)$$

2.4. Colisiones con la Pared



¿Cuántas colisiones se producen por unidad de tiempo y de área?

3º Cuántas colisionan con la pared en total (cualquier valor de v_y)

$$dN_P = \int_0^\infty dN_{P,v_y}(v_y) = \int_0^\infty \frac{Av_y dt}{V} Ng(v_y) dv_y = \int_0^\infty \frac{NAdt}{V} v_y \left(\frac{m}{2\pi kT} \right)^{1/2} \exp\left(-\frac{mv_y^2}{2kT}\right) dv_y$$

$$dN_P = \frac{NAdt}{V} \left(\frac{m}{2\pi kT} \right)^{1/2} \int_0^\infty v_y \exp\left(-\frac{mv_y^2}{2kT}\right) dv_y = \frac{NAdt}{V} \left(\frac{m}{2\pi kT} \right)^{1/2} \frac{kT}{m} = \frac{NAdt}{V} \left(\frac{kT}{2\pi m} \right)^{1/2}$$

4º ¿Cuántas colisiones se producen por unidad de área y de tiempo? Z_P

$$Z_P = \frac{1}{A} \frac{dN_P}{dt} = \left(\frac{kT}{2\pi m} \right)^{1/2} \frac{N}{V} \times \frac{4}{4}$$

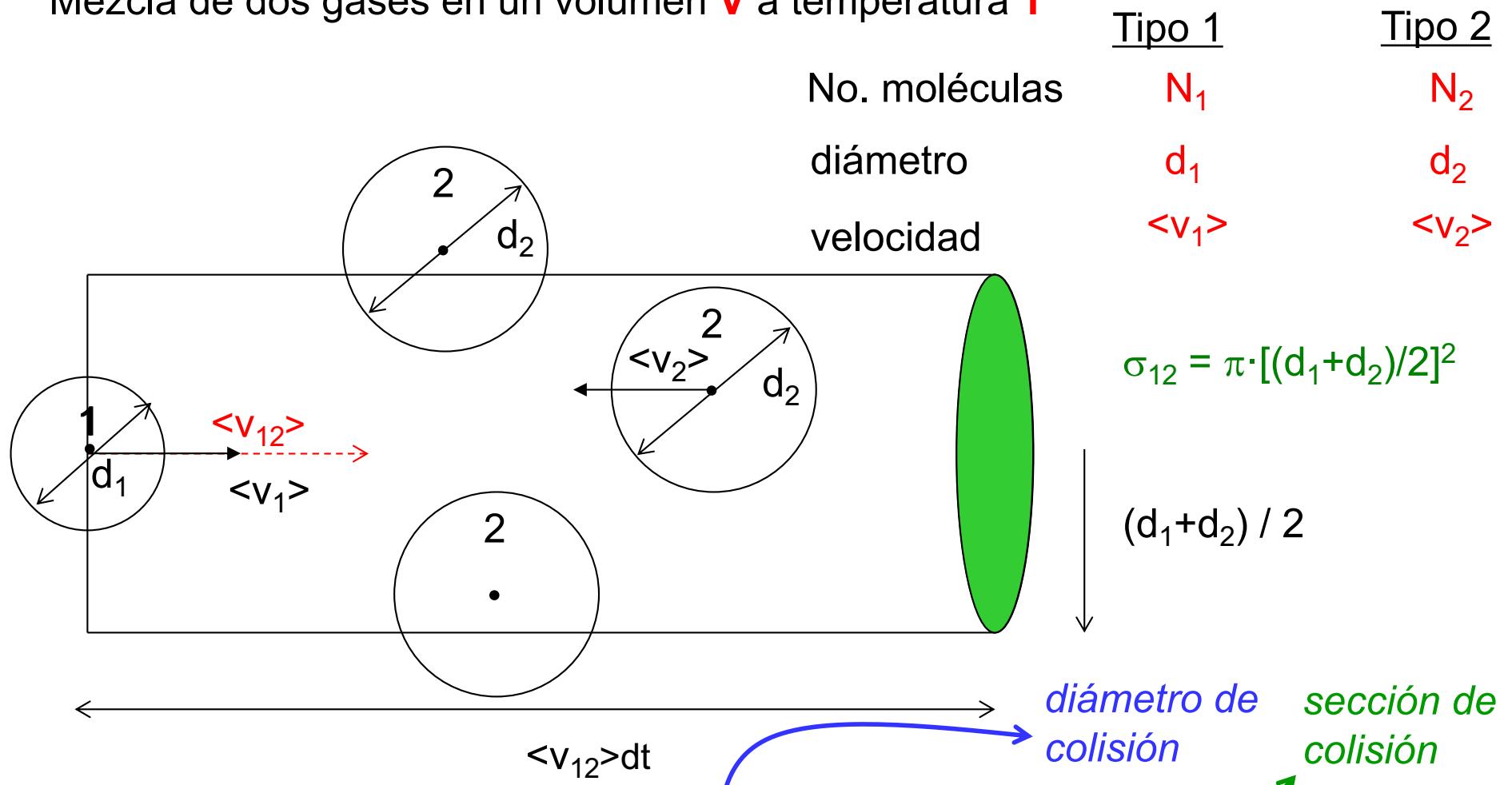
$$Z_P = \frac{1}{A} \frac{dN_P}{dt} = \frac{1}{4} \left(\frac{8kT}{\pi m} \right)^{1/2} \frac{N}{V} = \frac{1}{4} \langle v \rangle \frac{N}{V}$$

$$\frac{N}{V} = \frac{P}{kT}$$

$$Z_P = \frac{1}{A} \frac{dN_P}{dt} = \frac{P}{(2\pi m k T)^{1/2}}$$

2.5. Colisiones Intermoleculares

Mezcla de dos gases en un volumen V a temperatura T



¿Con cuántas moléculas de tipo 2 puede chocar la de tipo 1 en dt ?

$$V_{cil} \frac{N_2}{V} = \pi \left(\frac{d_1 + d_2}{2} \right)^2 \langle v_{12} \rangle dt \frac{N_2}{V} = \pi d_{12}^2 \langle v_{12} \rangle dt \frac{N_2}{V} = \sigma_{12} \langle v_{12} \rangle dt \frac{N_2}{V}$$

2.5. Colisiones Intermoleculares

¿Cuántas colisiones con moléculas de tipo 2 sufre una de tipo 1 por u. de t.?

$$z_{12} = \pi d_{12}^2 \langle v_{12} \rangle \frac{N_2}{V} = \sigma_{12} \langle v_{12} \rangle \frac{N_2}{V}$$

(frecuencia de colisión o colisiones por u. de t.)

¿Cuánto vale la velocidad relativa media?

Es la velocidad media correspondiente a una partícula con masa igual a la masa reducida

$$\langle v \rangle = \left(\frac{8kT}{\pi m} \right)^{1/2}$$

$$\langle v_{12} \rangle = \left(\frac{8kT}{\pi \mu} \right)^{1/2} = \left(\frac{8kT}{\pi} \left[\frac{1}{m_1} + \frac{1}{m_2} \right] \right)^{1/2}$$

$$\mu = \frac{m_1 \cdot m_2}{m_1 + m_2}$$

$$\frac{1}{\mu} = \frac{m_1 + m_2}{m_1 \cdot m_2} = \frac{1}{m_1} + \frac{1}{m_2}$$

$$z_{12} = \pi d_{12}^2 \left(\frac{8kT}{\pi \mu} \right)^{1/2} \frac{N_2}{V}$$

2.5. Colisiones Intermoleculares

Frecuencia de colisión de una molécula tipo 1 con las de tipo 2

OJO!

$$z_{12} = \pi d_{12}^2 \left(\frac{8kT}{\pi\mu} \right)^{1/2} \frac{N_2}{V}$$

$$z_{12} \neq z_{21}$$

Frecuencia de colisión TOTAL 1-2

$$N_1 z_{12} = \pi d_{12}^2 \left(\frac{8kT}{\pi\mu} \right)^{1/2} \frac{N_2 N_1}{V}$$

Frecuencia de colisión TOTAL 1-2 por unidad de volumen

$$Z_{12} = \frac{N_1 z_{12}}{V} = \pi d_{12}^2 \left(\frac{8kT}{\pi\mu} \right)^{1/2} \frac{N_2 N_1}{V^2}$$

$$Z_{12} = Z_{21}$$

2.5. Colisiones Intermoleculares

Frecuencia de colisión de una molécula tipo 1 con las de tipo 1

$$z_{12} = \pi d_{12}^2 \left(\frac{8kT}{\pi\mu} \right)^{1/2} \frac{N_2}{V}$$
$$\mu = \frac{m_1 \cdot m_1}{m_1 + m_1} = \frac{m_1}{2}$$
$$d_{11} = \frac{d_1 + d_1}{2} = d_1$$

$$z_{11} = \sqrt{2} \pi d_1^2 \left(\frac{8kT}{\pi m_1} \right)^{1/2} \frac{N_1}{V}$$

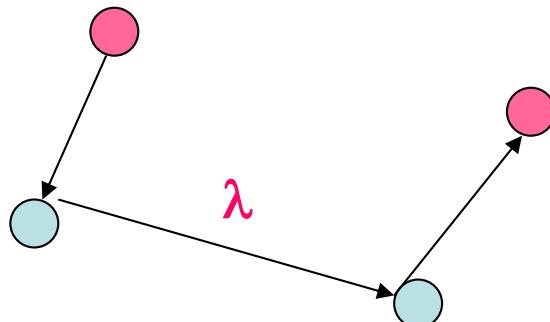
Frecuencia de colisión TOTAL 1-1 por unidad de volumen

$$Z_{11} = \frac{1}{2} \frac{N_1}{V} z_{11} = \frac{1}{\sqrt{2}} \pi d_1^2 \left(\frac{8kT}{\pi m_1} \right)^{1/2} \left(\frac{N_1}{V} \right)^2$$

Para no contar dos veces la misma colisión

2.5. Colisiones Intermoleculares

Recorrido Libre Medio



$$\lambda = \frac{\text{distancia}}{\text{colisiones}} \quad \frac{\text{recorrida}}{\text{realizadas}} \quad = \frac{\text{distancia} / t}{\text{colisiones} / t}$$

Gas puro

$$\lambda_1 = \frac{\langle v_1 \rangle}{z_{11}} = \frac{\left(\frac{8kT}{\pi m}\right)^{1/2}}{\sqrt{2}\pi d_1^2 \left(\frac{8kT}{\pi m}\right)^{1/2} \frac{N_1}{V}} = \frac{1}{\sqrt{2}\pi d_1^2} \frac{V}{N_1} = \frac{1}{\sqrt{2}\pi d_1^2} \frac{kT}{P}$$

Mezcla 2 gases

$$\lambda_1 = \frac{\langle v_1 \rangle}{z_{11} + z_{12}}$$

$$\lambda_2 = \frac{\langle v_2 \rangle}{z_{21} + z_{22}}$$

2.6. Colisiones y Reactividad



- i) Describimos las moléculas como Esferas Rígidas de diámetro d_B y d_C
- ii) Para que haya reacción debe producirse colisión entre B y C
- iii) Suponemos válida la Distribución de velocidades de Maxwell-Boltzmann

Si toda colisión fuera efectiva:

$$-\frac{1}{V} \frac{dN_C}{dt} = Z_{BC} = \sigma < v_{BC} > \frac{N_B}{V} \frac{N_C}{V} \quad \sigma = \pi d_{BC}^2$$

$$-\frac{N_A}{V} \frac{dn_C}{dt} = \sigma < v_{BC} > N_A^2 \frac{n_B}{V} \frac{n_C}{V} \quad \Rightarrow \quad -\frac{d[C]}{dt} = \sigma < v_{BC} > N_A [B][C]$$

$$k_r = \sigma < v_{BC} > N_A = \sigma \left[\frac{8RT}{\pi} \left(\frac{1}{M_B} + \frac{1}{M_C} \right) \right]^{1/2} N_A$$

2.6. Colisiones y Reactividad

iv) Sólo las colisiones con ε suficiente son efectivas

La magnitud macroscópica es un promedio

$$k_r = \sigma \cdot N_A \cdot \langle v_{BC} \rangle$$
$$k_r(\varepsilon) = \sigma(\varepsilon) \cdot N_A \cdot \langle v_{BC} \rangle$$
$$\Rightarrow k_r = \int_0^{\infty} k_r(\varepsilon) G(\varepsilon) d\varepsilon = \int_0^{\infty} N_A \cdot \sigma(\varepsilon) \cdot \langle v_{BC} \rangle \cdot G(\varepsilon) d\varepsilon$$

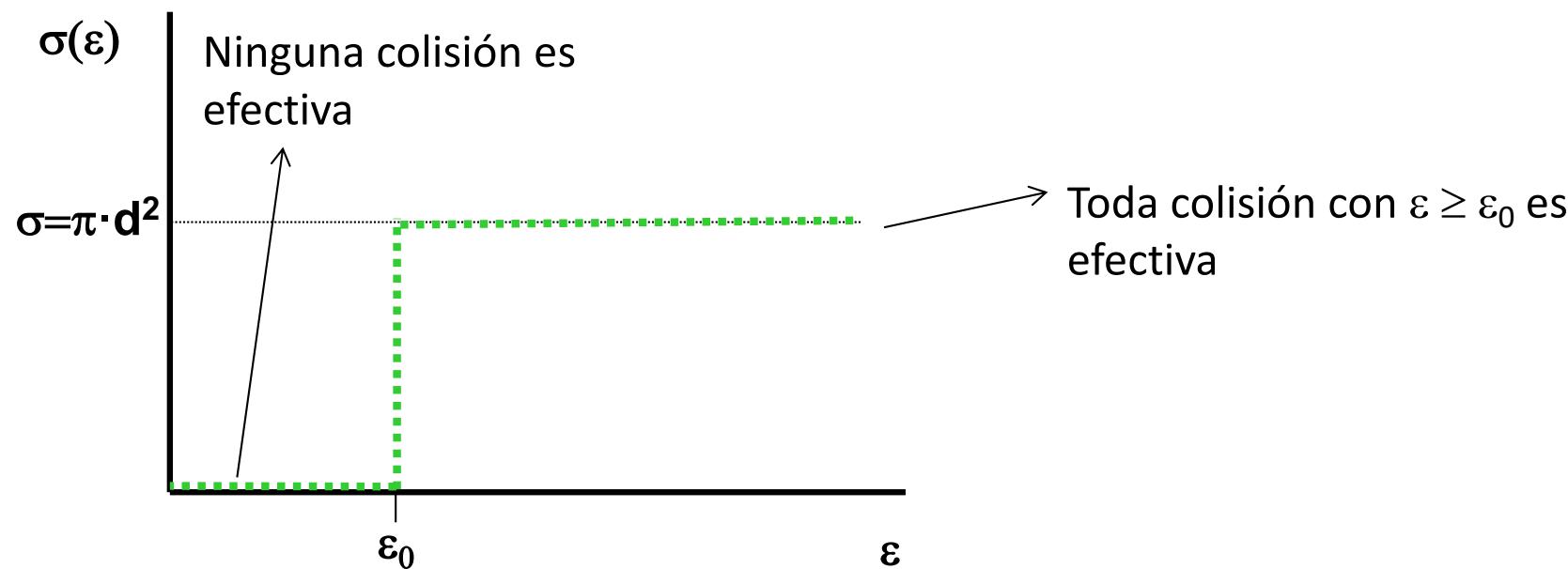
Modelos Teoría Cinética de Gases

$$G(\varepsilon) = 2\pi \left(\frac{1}{\pi kT} \right)^{3/2} \varepsilon^{1/2} \exp\left(-\frac{\varepsilon}{kT}\right)$$
$$\varepsilon = \frac{1}{2} \mu \langle v_{BC} \rangle^2$$

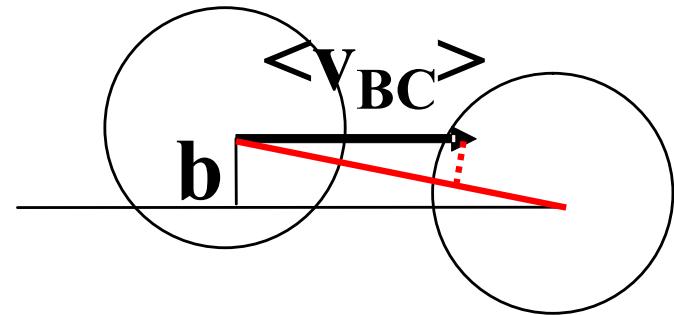
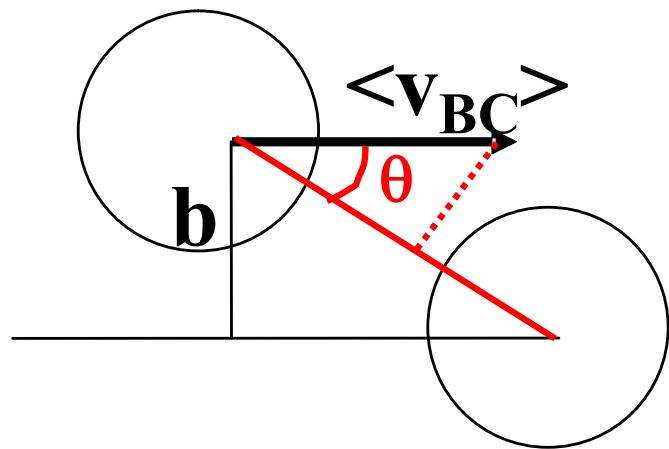
$$k_r = \left(\frac{8}{\pi \mu kT} \right)^{1/2} N_A \int_0^{\infty} \frac{\varepsilon}{kT} \sigma(\varepsilon) \exp\left(-\frac{\varepsilon}{kT}\right) d\varepsilon$$

2.6. Colisiones y Reactividad

$$\left. \begin{array}{l} \sigma(\varepsilon) = 0 \quad \forall \quad \varepsilon < \varepsilon_0 \\ \sigma(\varepsilon) = \pi d_{BC}^2 \quad \forall \quad \varepsilon \geq \varepsilon_0 \end{array} \right\}$$



2.6. Colisiones y Reactividad

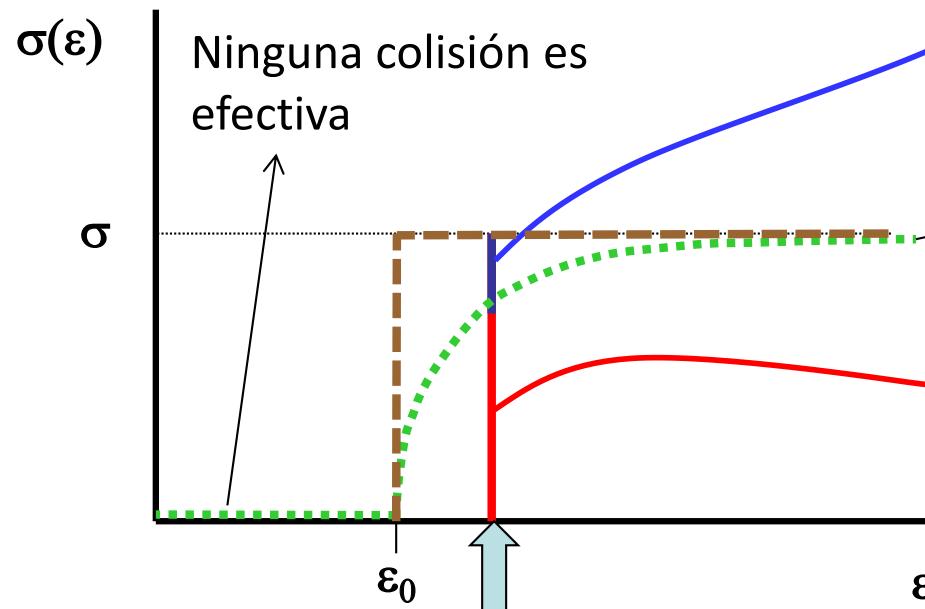
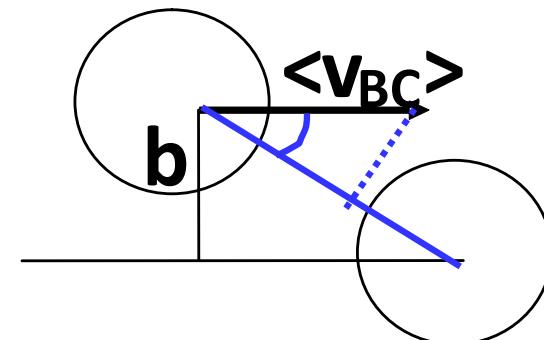


Teniendo ambas $\epsilon > \epsilon_0$, ¿la probabilidad de que sean efectivas será igual?

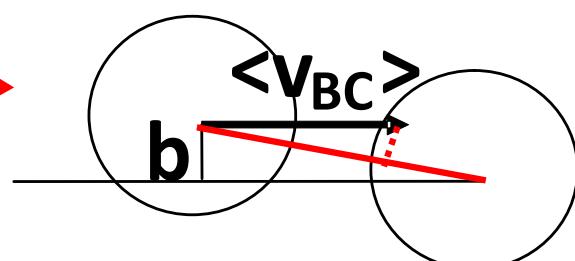
2.6. Colisiones y Reactividad

$$\left. \begin{array}{ll} \sigma(\varepsilon) = 0 & \forall \quad \varepsilon < \varepsilon_0 \\ \sigma(\varepsilon) = \pi d_{BC}^2 \left(1 - \frac{\varepsilon_0}{\varepsilon} \right) & \forall \quad \varepsilon \geq \varepsilon_0 \end{array} \right\}$$

Colisión no efectiva: no acumula suficiente energía en la línea que une los centros



Colisión efectiva: acumula suficiente energía en la línea que une los centros



2.6. Colisiones y Reactividad

$$\left. \begin{array}{l} \sigma(\varepsilon) = 0 \quad \forall \quad \varepsilon < \varepsilon_0 \\ \sigma(\varepsilon) = \pi d_{BC}^2 \left(1 - \frac{\varepsilon_0}{\varepsilon} \right) \quad \forall \quad \varepsilon \geq \varepsilon_0 \end{array} \right\}$$

$$k_r = \left(\frac{8}{\pi \mu kT} \right)^{1/2} N_A \int_0^{\infty} \frac{\varepsilon}{kT} \sigma(\varepsilon) \exp\left(-\frac{\varepsilon}{kT}\right) d\varepsilon = \left(\frac{8}{\pi \mu kT} \right)^{1/2} N_A \int_{\varepsilon_0}^{\infty} \frac{\varepsilon}{kT} \pi d_{BC}^2 \left(1 - \frac{\varepsilon_0}{\varepsilon} \right) \exp\left(-\frac{\varepsilon}{kT}\right) d\varepsilon$$

$$k_r = \left(\frac{8kT}{\pi \mu} \right)^{1/2} N_A \pi d_{BC}^2 \exp\left(-\frac{\varepsilon_0}{kT}\right)$$

Nº Total de
Colisiones

Fracción con
Energía Suficiente

2.6. Colisiones y Reactividad

$$\begin{aligned}
 E_a &= RT^2 \frac{d \ln k_r}{dT} = RT^2 \frac{d}{dT} \left[\ln \left(\frac{8kT}{\pi\mu} \right)^{1/2} N_A \pi d_{BC}^2 \exp \left(-\frac{\varepsilon_0}{kT} \right) \right] \\
 &= RT^2 \frac{d}{dT} \left[\ln \left(\frac{8k}{\pi\mu} \right)^{1/2} N_A \pi d_{BC}^2 + \frac{1}{2} \ln T - \frac{\varepsilon_0}{kT} \right] = RT^2 \left[\frac{1}{2T} + \frac{\varepsilon_0}{kT^2} \right] = \frac{1}{2} RT + N_A \cdot \varepsilon_0 = \frac{1}{2} RT + E_0 \\
 k_r &= A \exp \left(-\frac{E_a}{RT} \right) \quad A = k_r \exp \left(\frac{E_a}{RT} \right) = \left(\frac{8kT}{\pi\mu} \right)^{1/2} N_A \pi d_{BC}^2 e^{-\frac{E_0}{RT}} \cdot e^{\frac{1/2RT+E_0}{RT}}
 \end{aligned}$$

Reacción	E_a (kJ mol ⁻¹)	A_{exp} (M ⁻¹ s ⁻¹)	A_{calc} (M ⁻¹ s ⁻¹)
$2\text{NOCl} \rightarrow 2\text{NO} + 2\text{Cl}$	102.0	$9.4 \cdot 10^9$	$5.9 \cdot 10^{10}$
$2\text{ClO} \rightarrow \text{Cl}_2 + \text{O}_2$	0.0	$6.3 \cdot 10^7$	$2.5 \cdot 10^{10}$
$\text{C}_2\text{H}_4 + \text{H}_2 \rightarrow \text{C}_2\text{H}_6$	180.0	$1.24 \cdot 10^6$	$7.3 \cdot 10^{11}$

2.6. Colisiones y Reactividad



v) Para que una colisión sea eficaz se ha producir con una determinada orientación

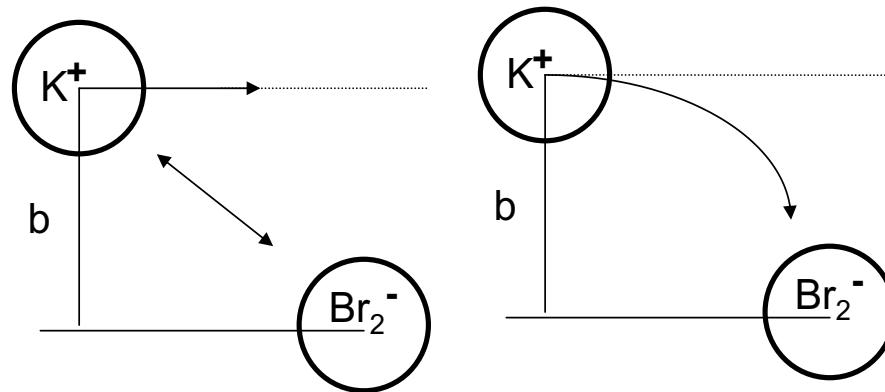
$$k_r = p \left(\frac{8kT}{\pi\mu} \right)^{1/2} N_A \pi d_{BC}^2 \exp\left(-\frac{\varepsilon_0}{kT}\right)$$

Nº Total de
Colisiones

Fracción con
Orientación Adecuada

Fracción con
Energía Suficiente

2.6. Colisiones y Reactividad



Teoría de Colisiones:

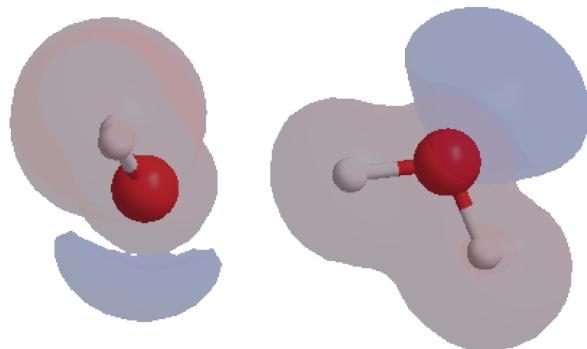
- * Alta capacidad interpretativa (ley de velocidad, ley de Arrhenius)
- * Poca capacidad predictiva (energía umbral, factor estérico)

Limitaciones: Las moléculas no son esferas rígidas!

- * Interacciones intermoleculares
- * Estructura molecular

3. Superficies de Energía Potencial

¿Cómo incorporar la estructura molecular y las interacciones intermoleculares?



$$\hat{H} = \hat{T}_e + \hat{T}_n + \hat{V}_{en} + \hat{V}_{ee} + \hat{V}_{nn}$$

¿Cómo resolvemos el problema? Aprox. Born-Oppenheimer $m_n \gg m_e$

$$\hat{H}_{ele} = \hat{T}_e + \hat{V}_{ee} + \hat{V}_{en} \quad \longrightarrow \quad \hat{H}_{ele} \Psi_{ele} = E_{ele} \Psi_{ele}$$

$$V(R) = E_{ele} + V_{nn}$$

Energía Potencial Molecular

3. Superficies de Energía Potencial

$$V(R) = E_{\text{ele}} + V_{\text{nn}}$$

Energía Potencial Molecular

* Da las fuerzas sobre los átomos

$$\vec{F}_i = -\vec{\nabla}V(R)$$

* Depende de $3N-6$ (o $3N-5$) variables (siendo N el número de átomos)

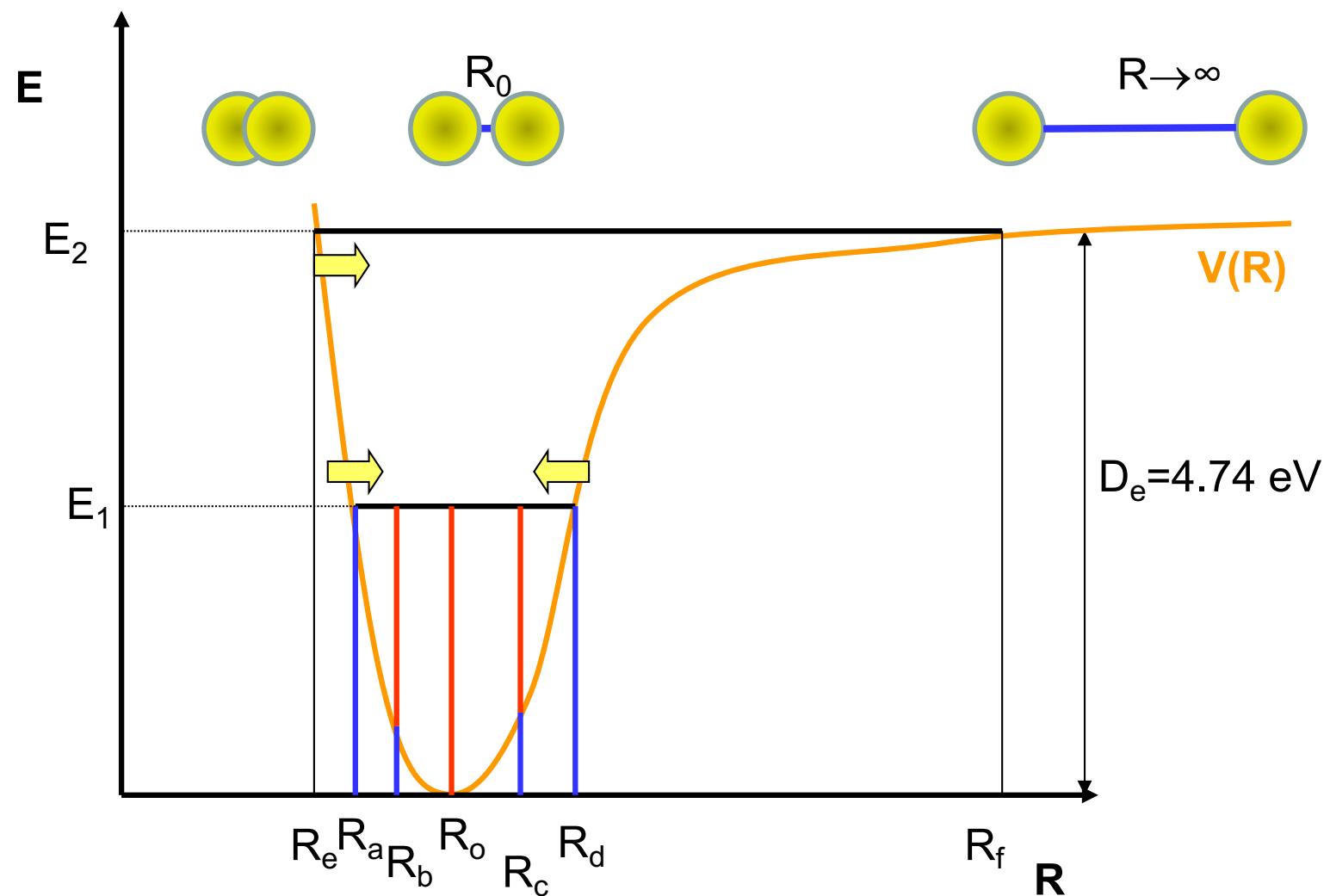
* La energía total se obtiene sumando la energía cinética de los núcleos:
Trasl + Rot + Vib

$$E_T = V(R) + T_{\text{nn}}$$

3. Superficies de Energía Potencial

Ejemplo $\text{H}_2 \rightarrow 2\text{H}$

$V(R)$ depende de $3*2-5= 1$ variable
(la distancia internuclear R)



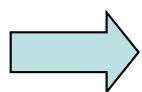
3. Superficies de Energía Potencial



$3*3 - 6 = 3$ variables

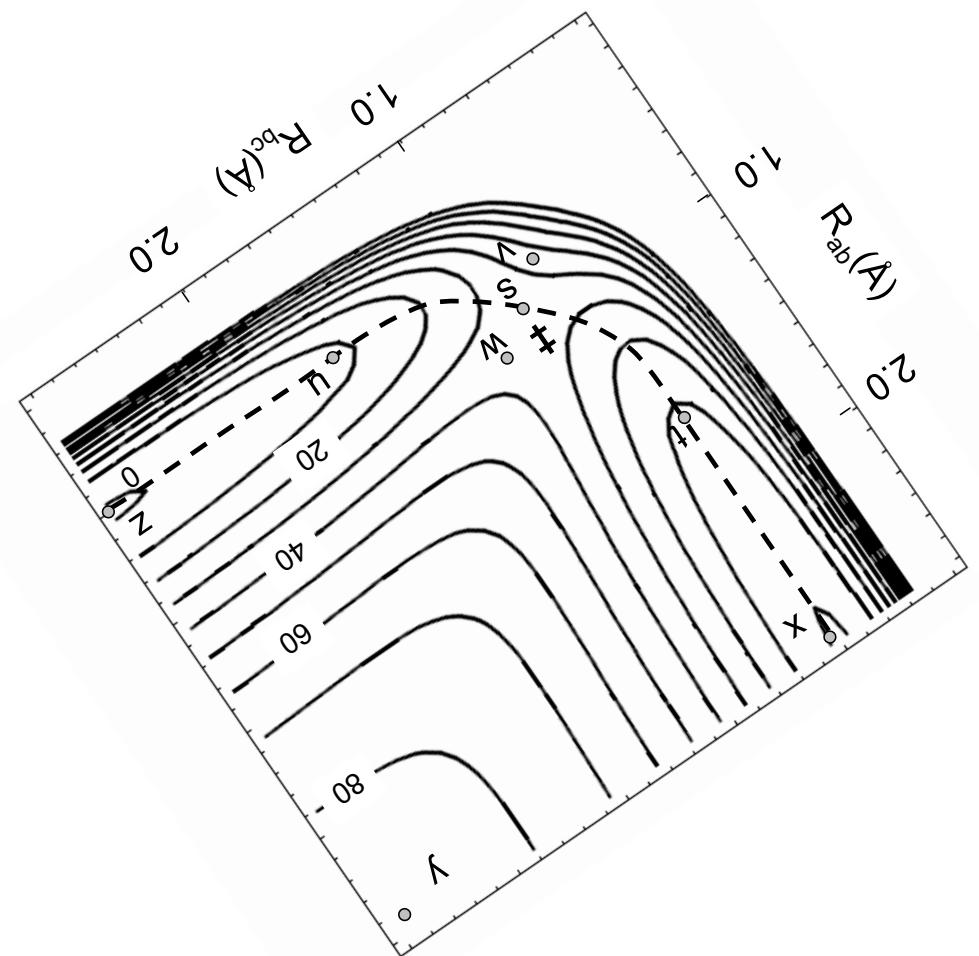
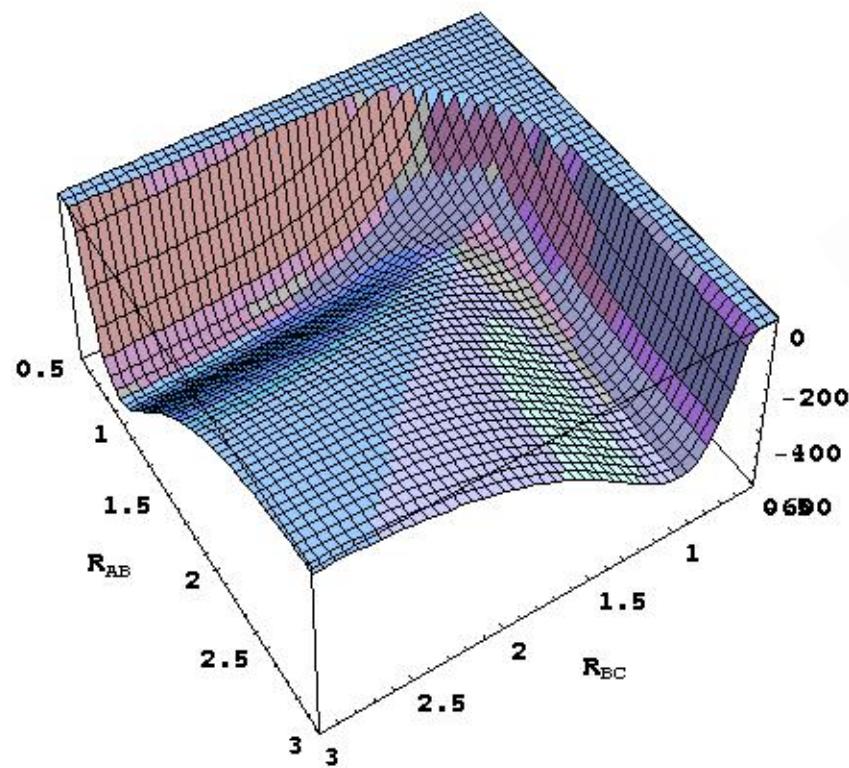
R_{ab} disminuye
 R_{bc} aumenta
 θ_{abc} suponemos fijo 180°

Tendremos una SEP 3-D

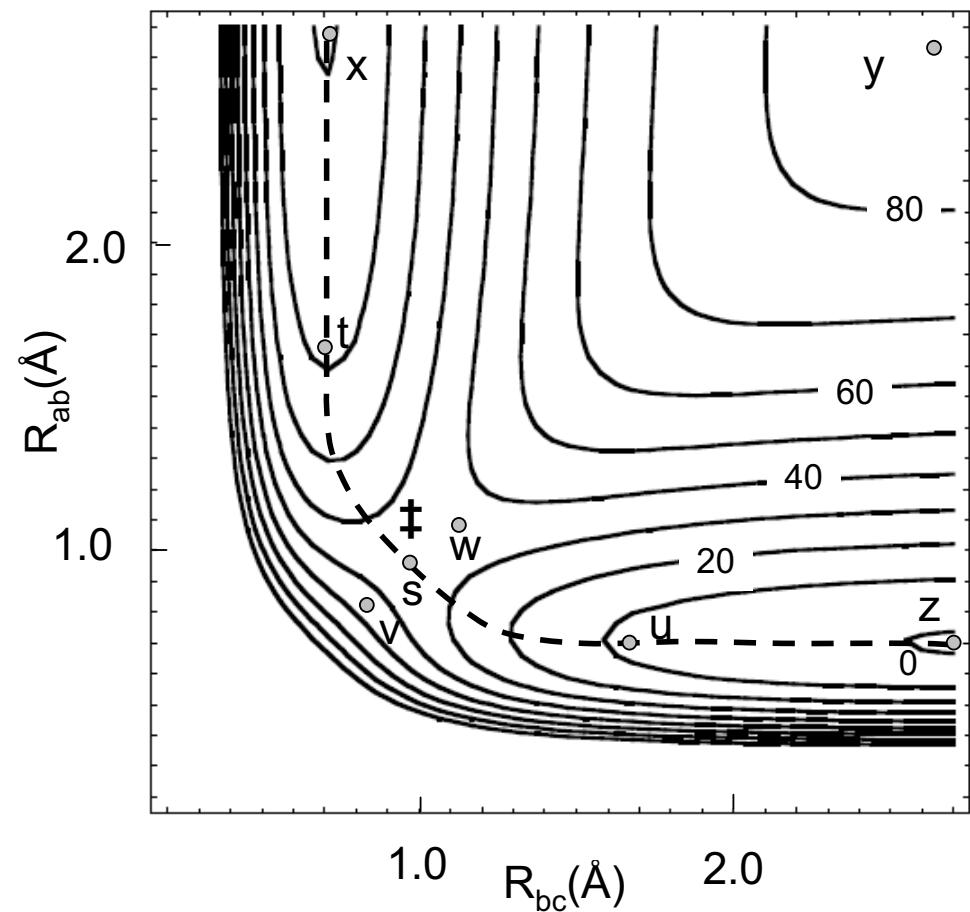
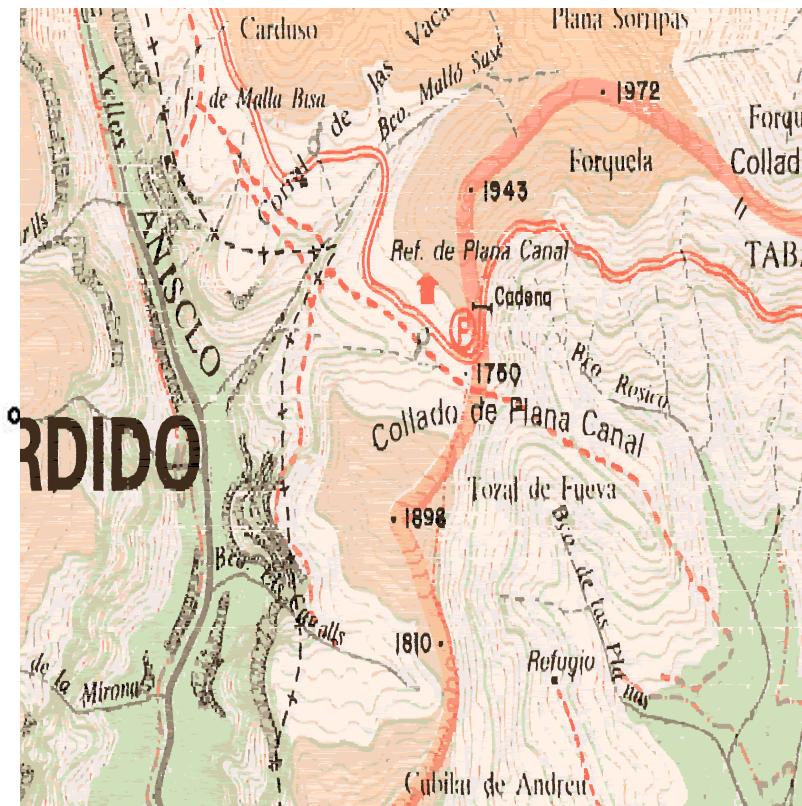


$R_{ab} ; R_{bc} ; V$

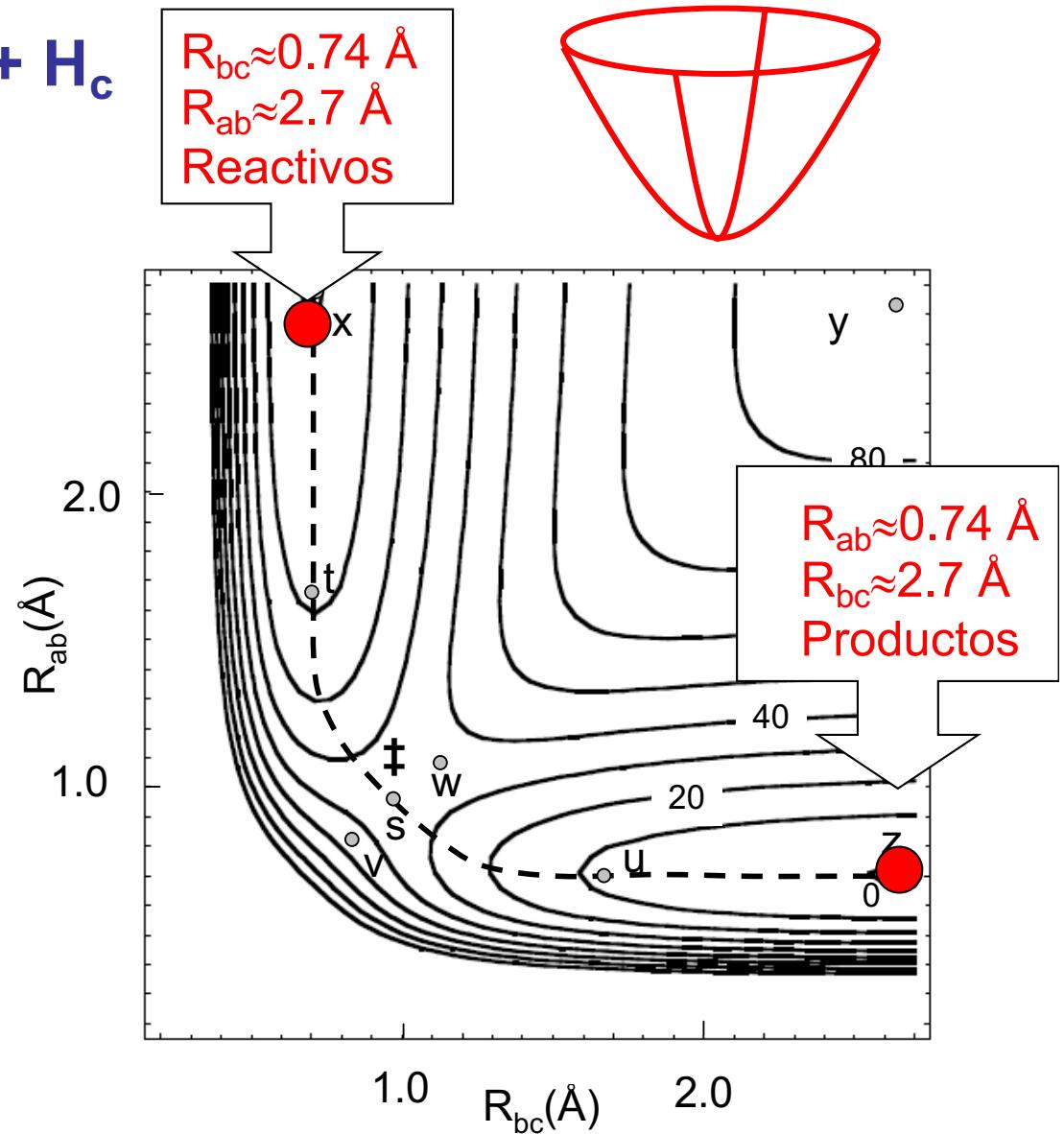
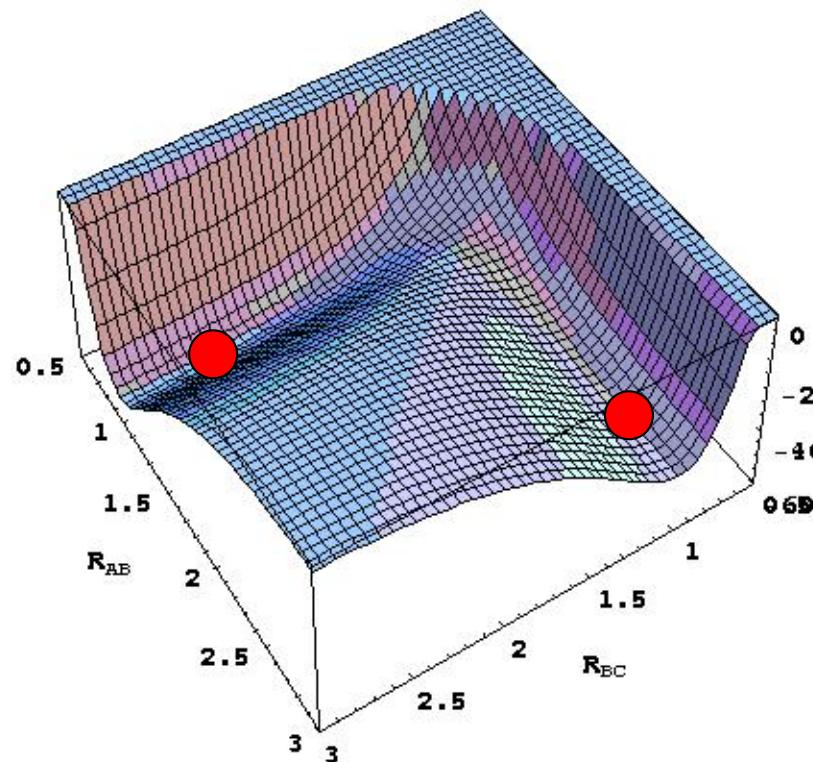
3. Superficies de Energía Potencial



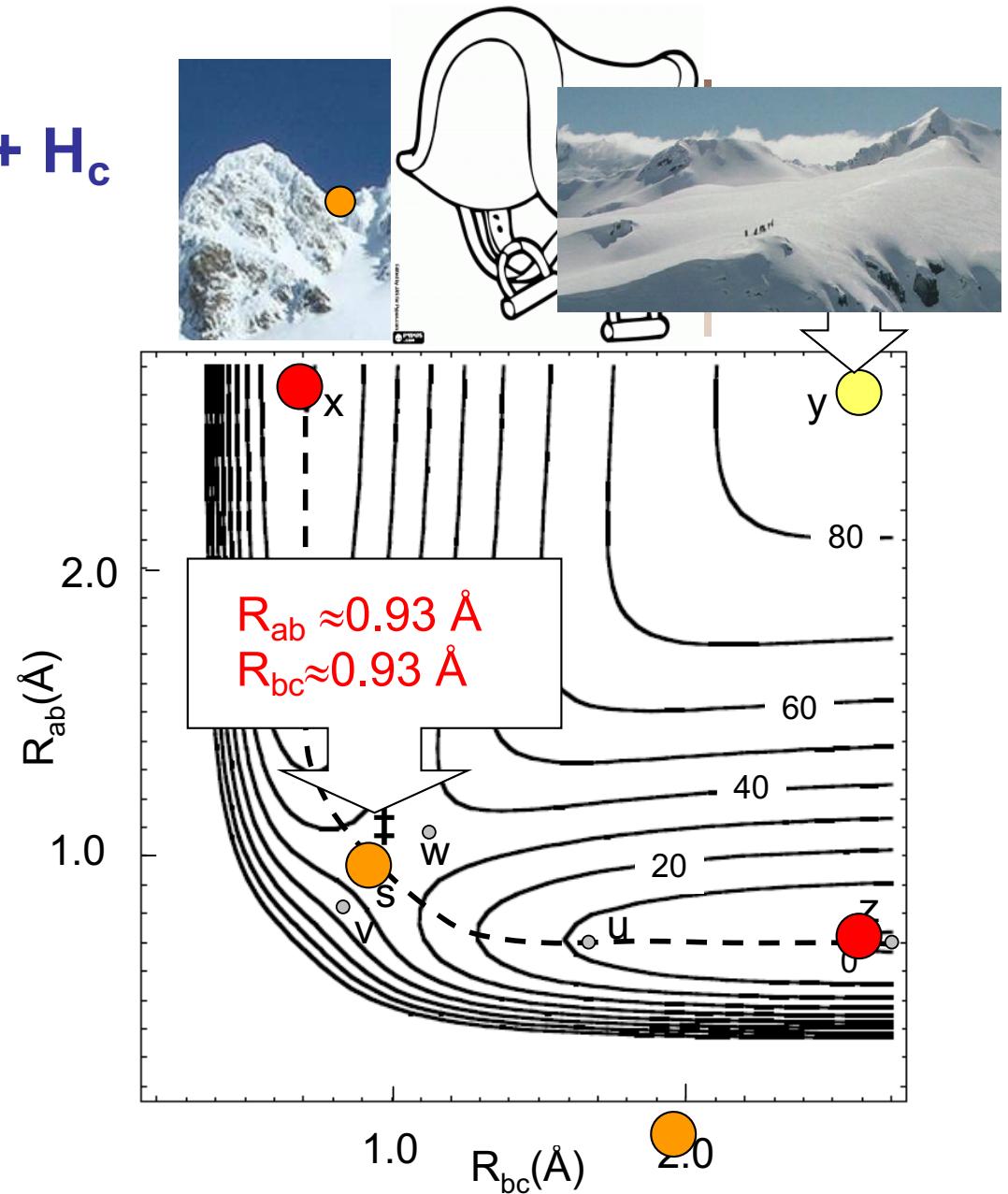
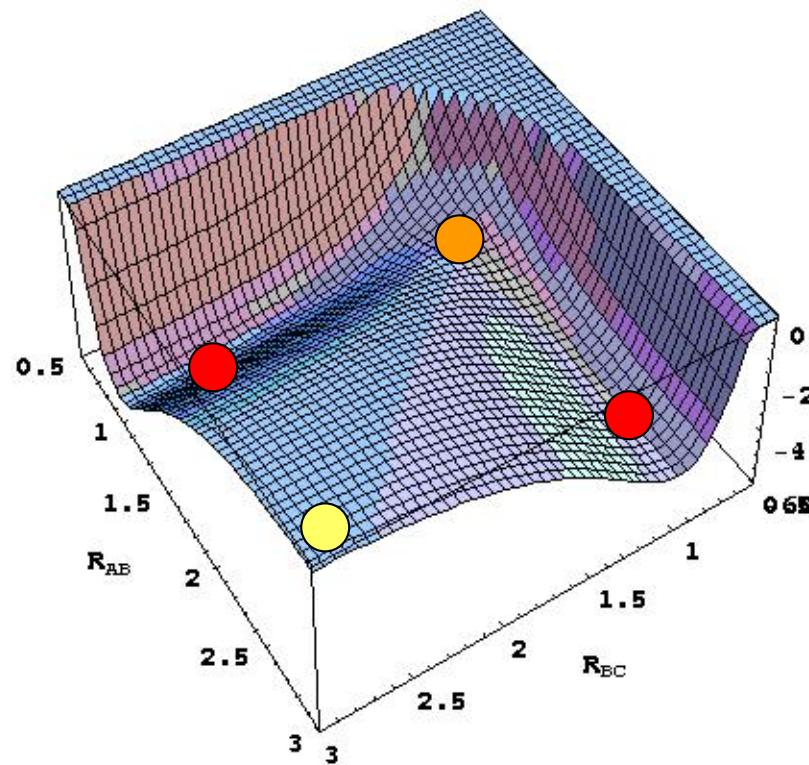
3. Superficies de Energía Potencial



3. Superficies de Energía Potencial



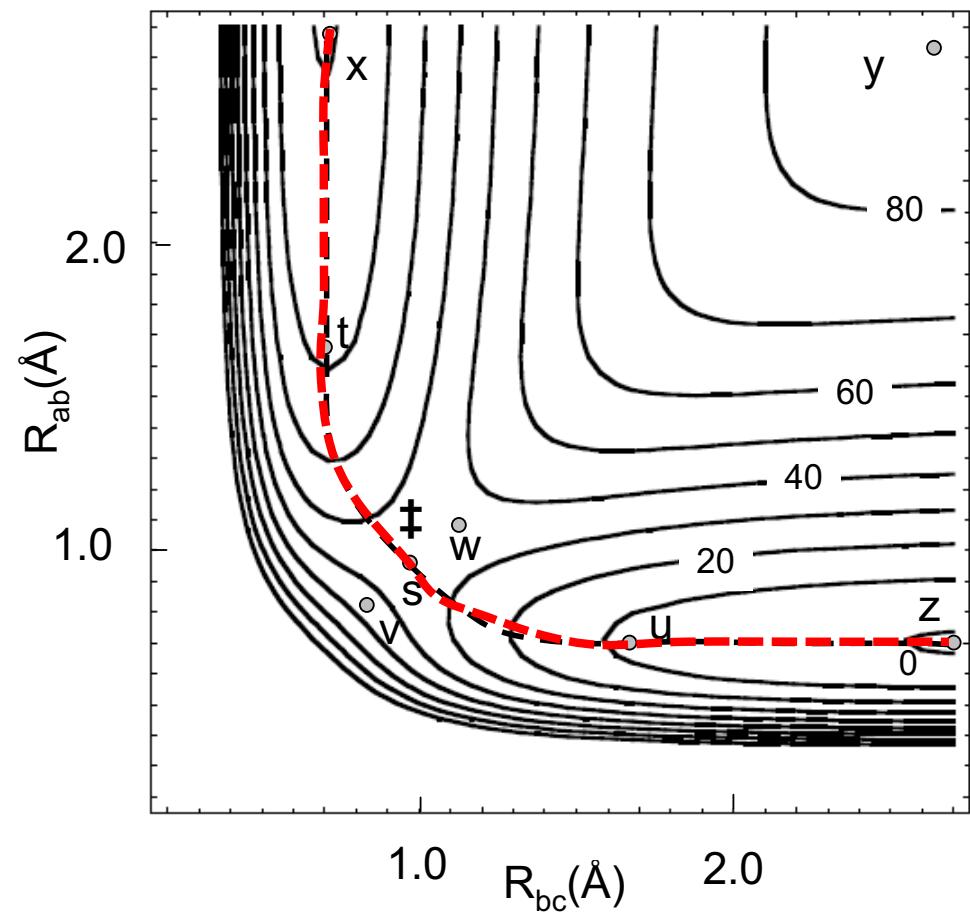
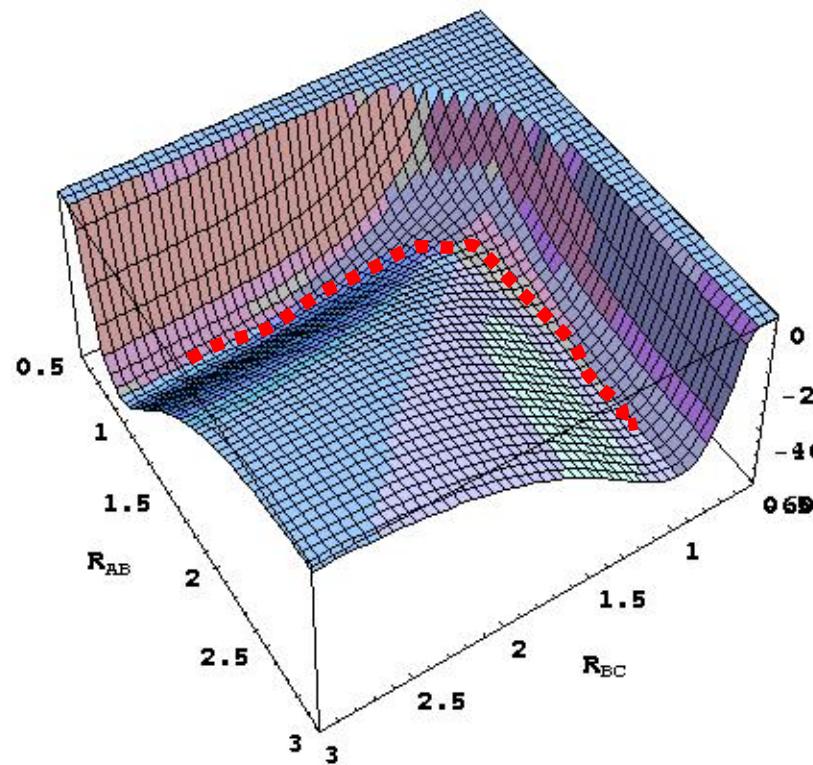
3. Superficies de Energía Potencial



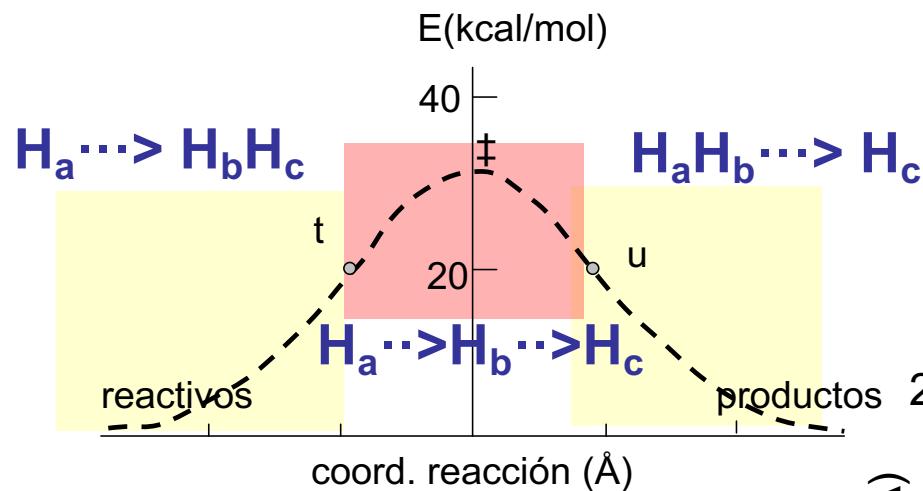
3. Superficies de Energía Potencial



Camino de Reacción



3. Superficies de Energía Potencial

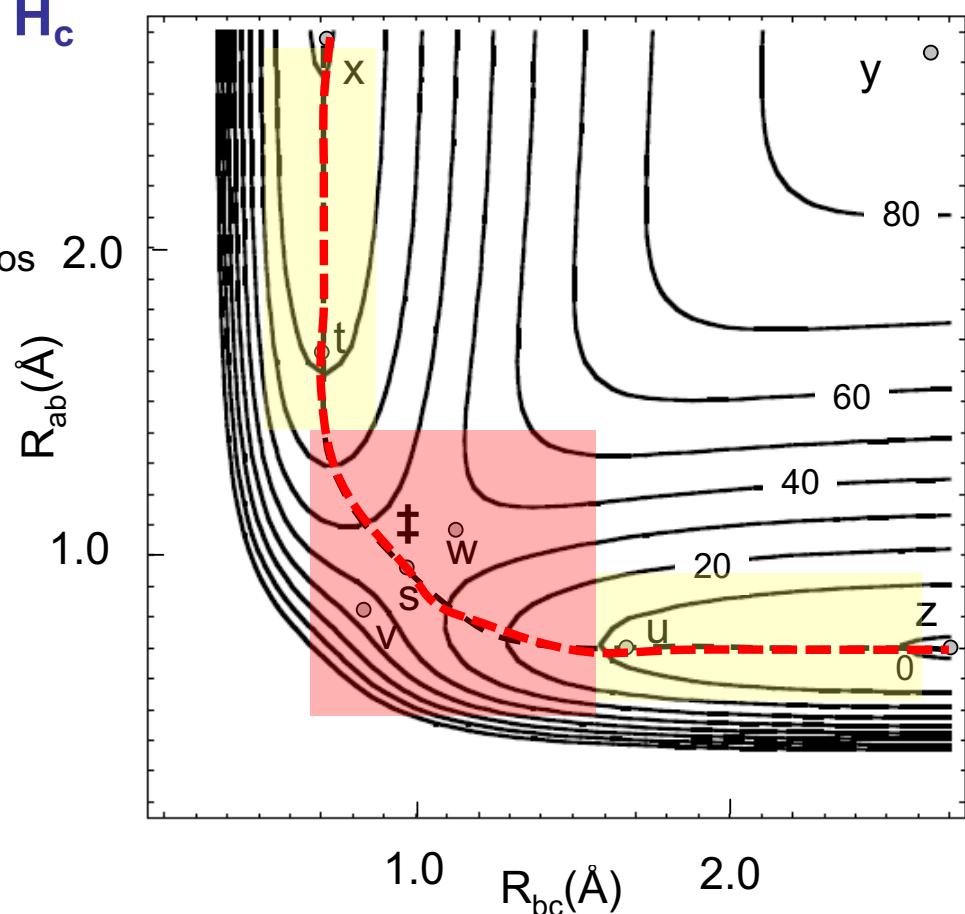


1- Acercamiento de a ($b-c \approx \text{cte}$)

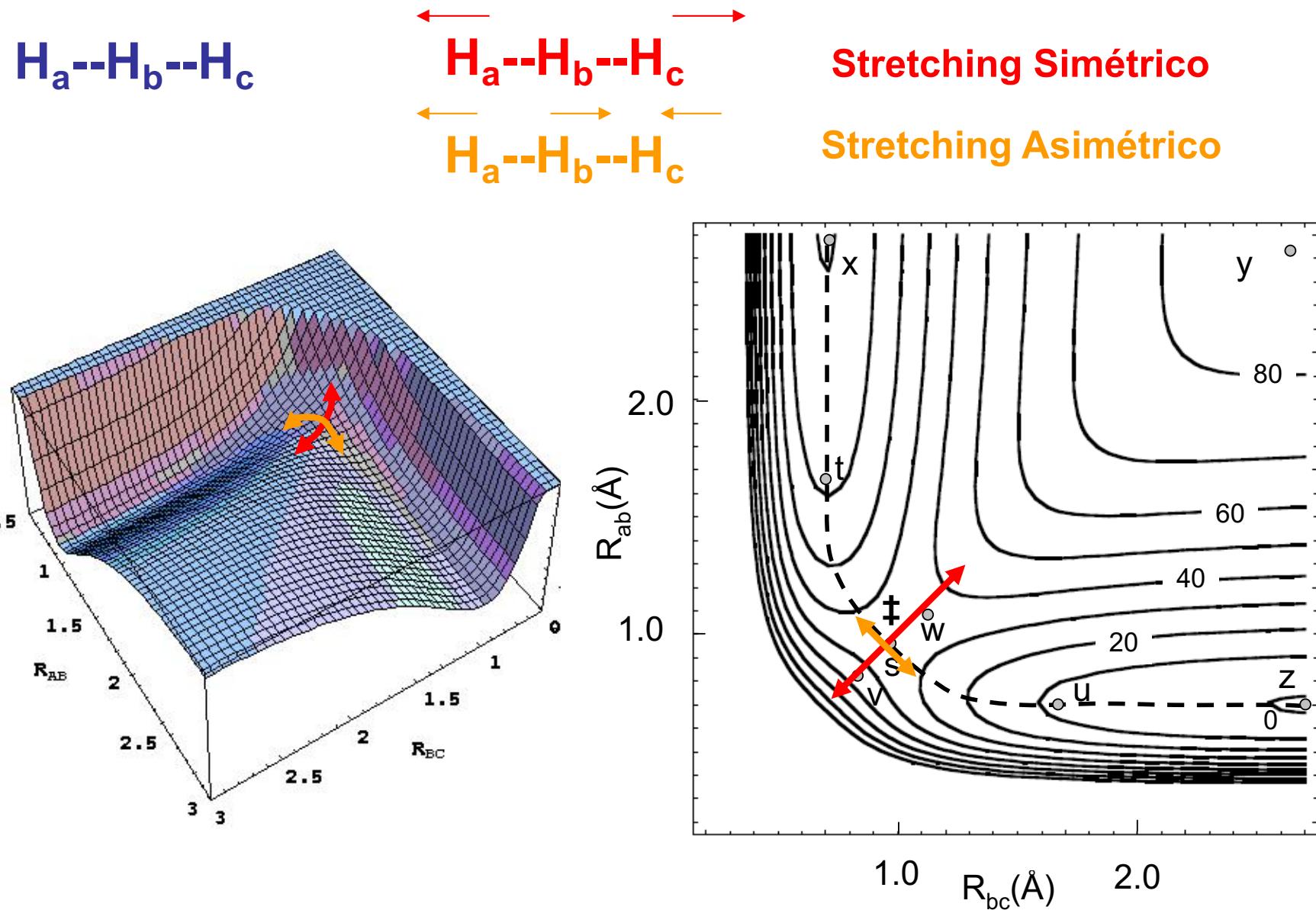
2- a-b se acorta b-c se alarga
(se forman y rompen enlaces)

3- c se aleja ($a-b \approx \text{cte}$)

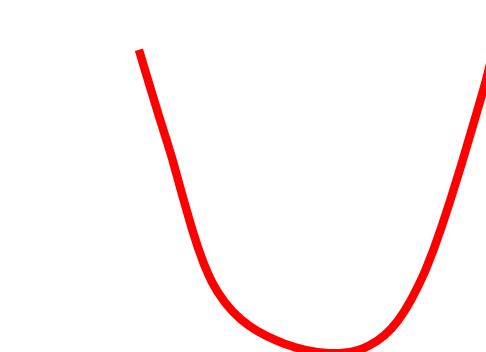
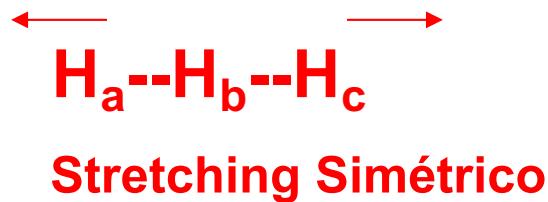
Camino de Reacción



3. Superficies de Energía Potencial

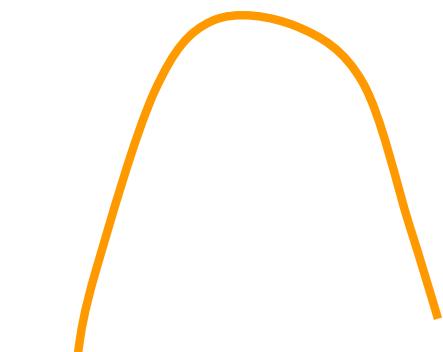
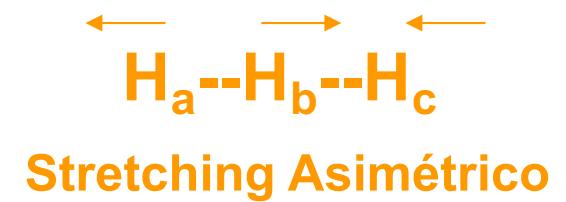


3. Superficies de Energía Potencial



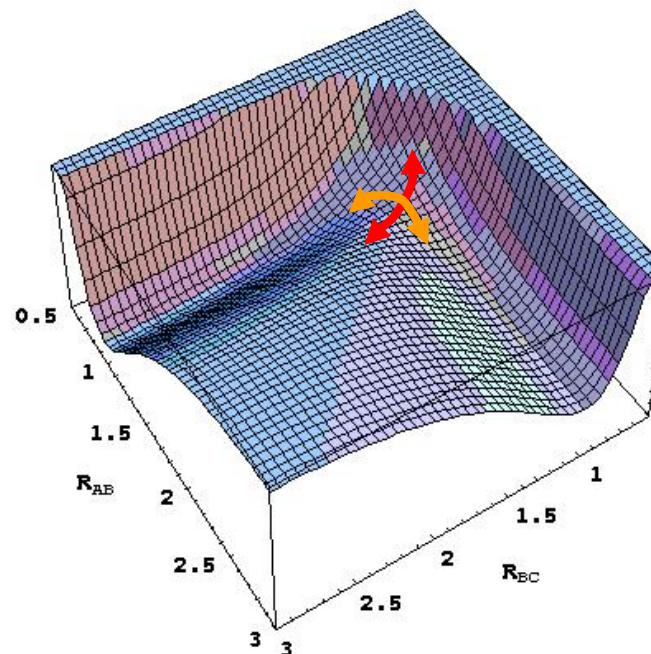
$$V = \frac{1}{2} k_F (\Delta x)^2$$

$$\nu = \frac{1}{2\pi} \sqrt{\frac{k_F}{m}}$$



$$V = \frac{1}{2} k_F (\Delta x)^2 \rightarrow k_F < 0$$

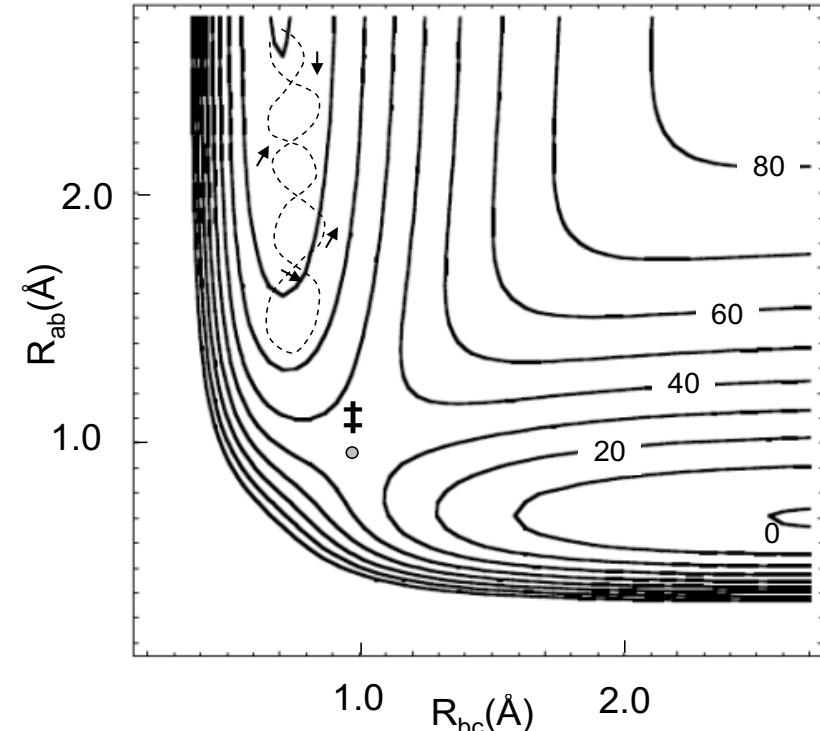
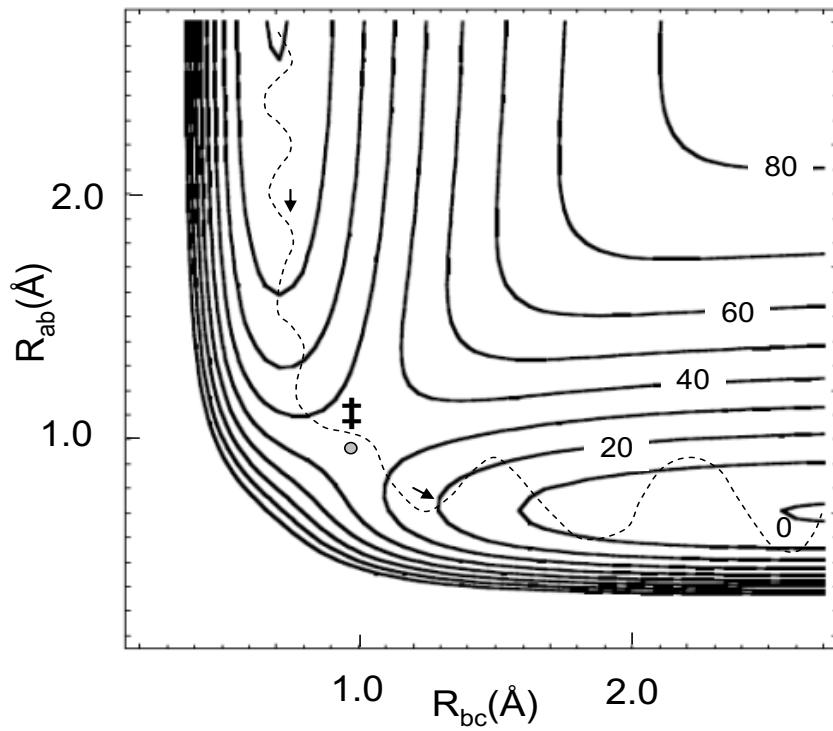
$$\nu = \frac{1}{2\pi} \sqrt{\frac{k_F}{m}} \rightarrow \text{imag.}$$



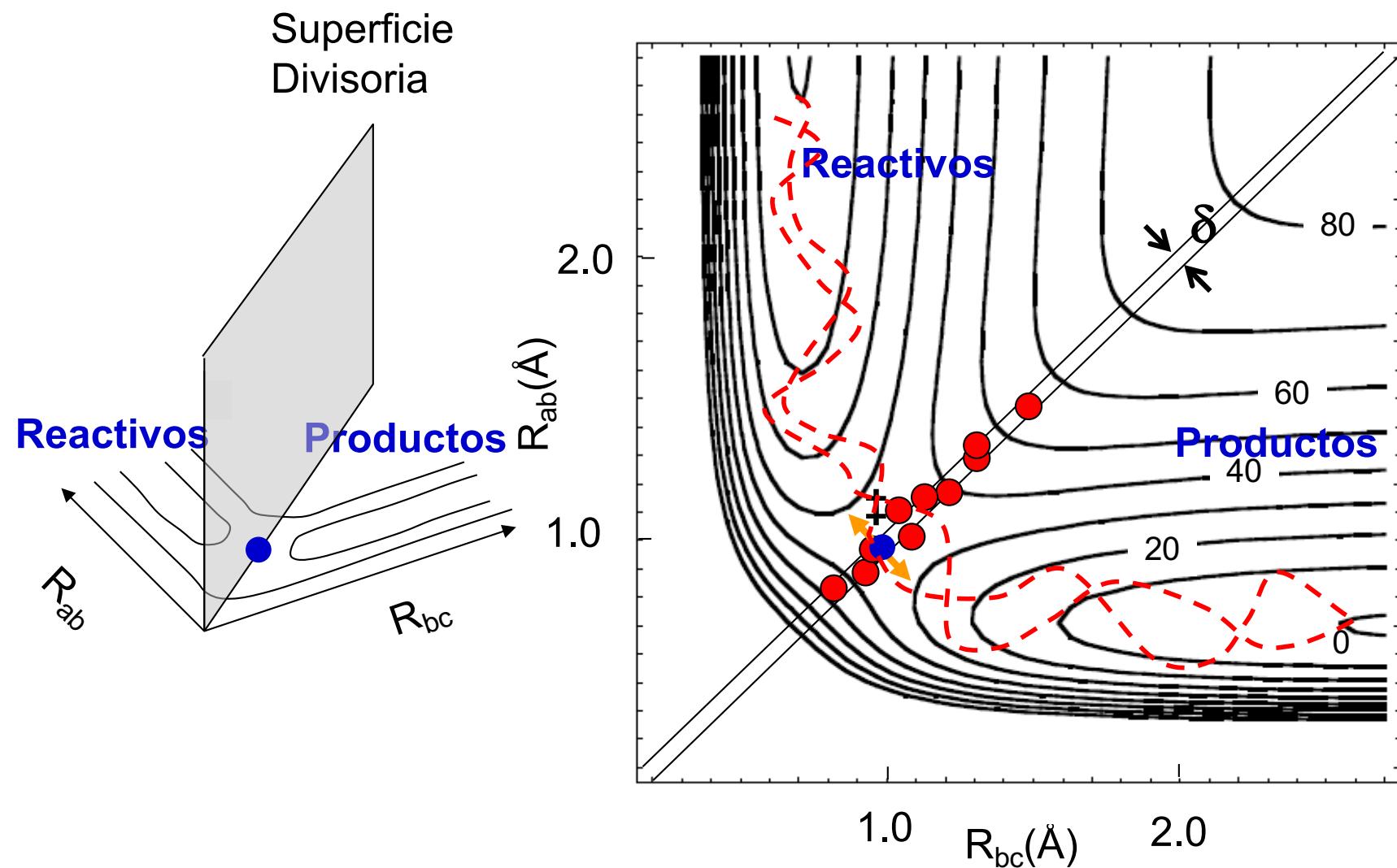
3. Superficies de Energía Potencial

$$R_i(t + \delta t) \approx R_i(t) + v_i(t)\delta t + \frac{1}{2}a_i(t)\delta t^2 + \dots$$

$$a_i(t) = \frac{F_i(t)}{m_i} = -\frac{1}{m_i} \cdot \nabla V$$

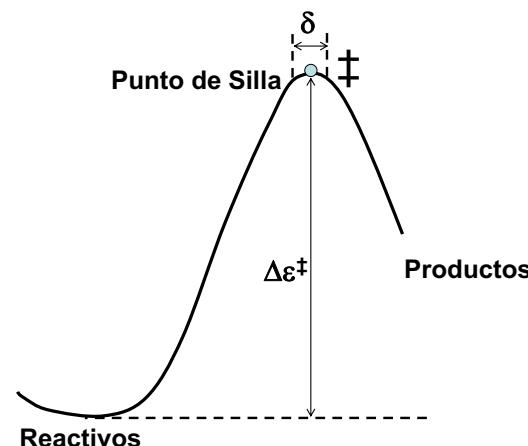
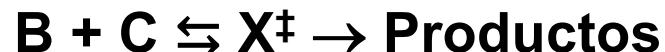


4. Teoría del Estado de Transición

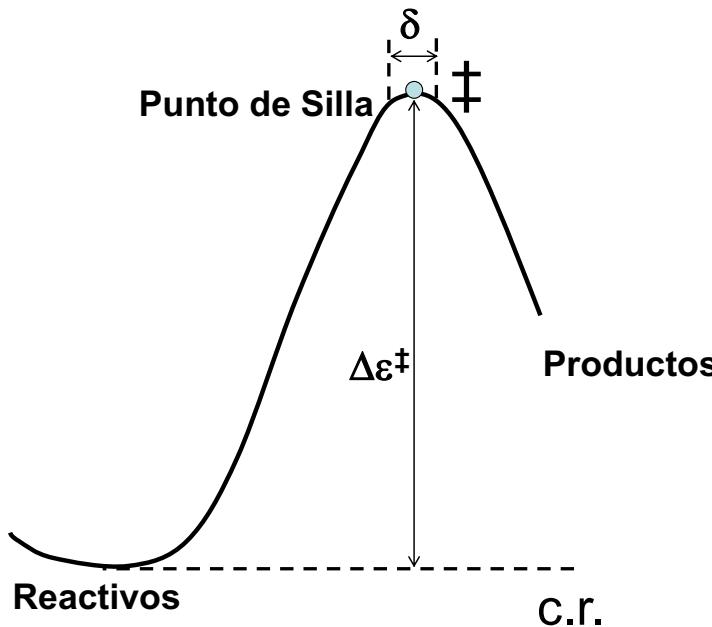
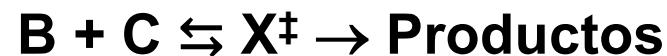


4. Teoría del Estado de Transición

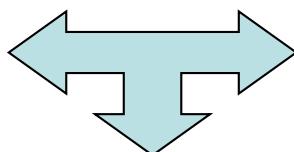
- i) Se supone que todos los reactivos que alcanzan la superficie crítica dan lugar a productos
- ii) Se supone que los reactivos mantienen una distribución de Boltzmann correspondiente a una temperatura T
- iii) Se supone que las moléculas que alcanzan la superficie crítica mantienen también una distribución de Boltzmann correspondiente a la misma temperatura T
- iv) El movimiento a lo largo de la coordenada de reacción puede separarse de los demás y tratarse clásicamente



4. Teoría del Estado de Transición



$$-\frac{dN_C}{dt} = \frac{dN_P}{dt} = \frac{N^\ddagger}{\tau}$$



$$\tau = \delta / \langle v_{cr} \rangle$$

$$-\frac{dN_C}{dt} = \frac{N^\ddagger \langle v_{cr} \rangle}{\delta}$$

$$-\frac{d[C]}{dt} = [X^\ddagger] \frac{\langle v_{cr} \rangle}{\delta}$$

4. Teoría del Estado de Transición

$$-\frac{d[C]}{dt} = [X^\ddagger] \frac{< v_{cr} >}{\delta}$$

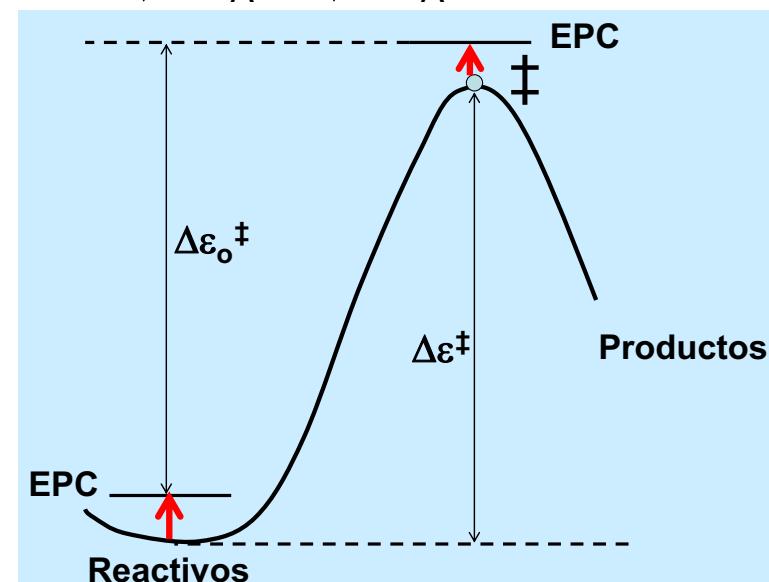


$$\frac{N^\ddagger}{N_B N_C} = \frac{q^\ddagger}{q_B q_C} \exp\left(-\frac{\Delta\varepsilon_0^\ddagger}{kT}\right)$$

$$\frac{[X^\ddagger]}{[B][C]} = \frac{\frac{q^\ddagger}{N_A V}}{\frac{q_B}{N_A V} \frac{q_C}{N_A V}} \exp\left(-\frac{\Delta\varepsilon_0^\ddagger}{kT}\right)$$

$$\Delta\varepsilon_0^\ddagger = \varepsilon_0(X^\ddagger) - [\varepsilon_0(B + C)]$$

$$= [\varepsilon(X^\ddagger) + EPC(X^\ddagger)] - [\varepsilon(B + C) + EPC(B + C)]$$



4. Teoría del Estado de Transición

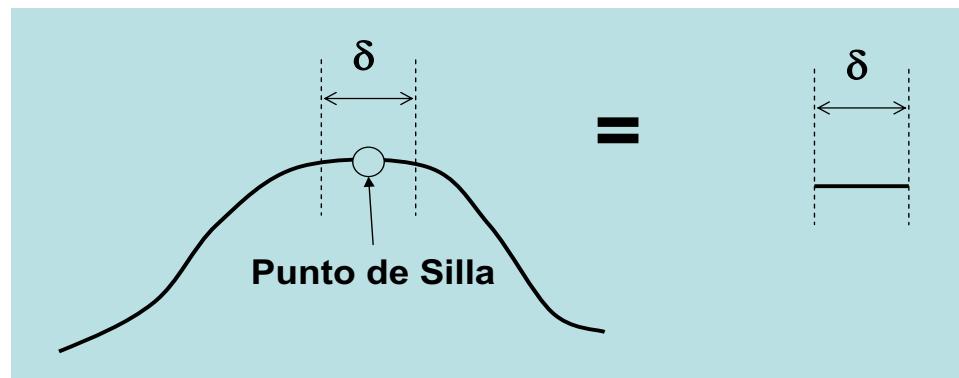
$$-\frac{d[C]}{dt} = [X^\ddagger] \frac{< v_{cr} >}{\delta}$$

$$\frac{N^\ddagger}{N_B N_C} = \frac{q^\ddagger}{q_B q_C} \exp\left(-\frac{\Delta\varepsilon_0^\ddagger}{kT}\right)$$

$$\frac{[X^\ddagger]}{[B][C]} = \frac{q^\ddagger}{q_B} \frac{N_A V}{\cancel{N_A V} \cancel{q_C} \cancel{N_A V}} \exp\left(-\frac{\Delta\varepsilon_0^\ddagger}{kT}\right)$$

$$q_B = q_{\text{tras}} q_{\text{rot}} q_{\text{vib}} q_{\text{ele}}$$

$$q^\ddagger = q_{\text{tras}}^\ddagger q_{\text{rot}}^\ddagger q_{\text{vib}}^\ddagger q_{\text{ele}}^\ddagger = q_{\text{cr}}^\ddagger \left[q_{\text{tras}}^\ddagger q_{\text{rot}}^\ddagger q_{\text{vib}}^{-\ddagger} q_{\text{ele}}^\ddagger \right] = q_{\text{cr}}^\ddagger q^{-\ddagger}$$



Tratamiento clásico

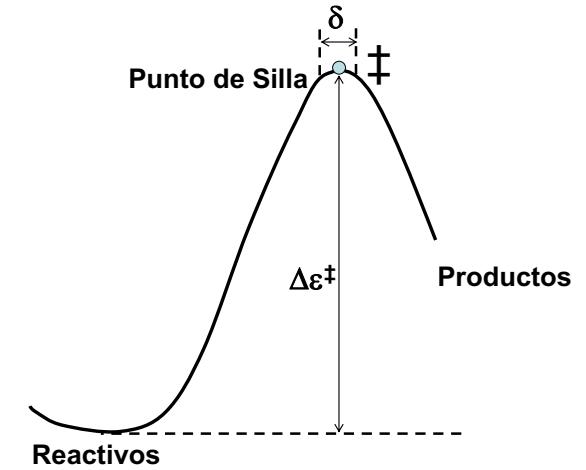
$$q_{\text{cr}}^\ddagger = \left(\frac{2\pi m_{\text{cr}}^\ddagger kT}{h^2} \right)^{1/2} \delta$$

4. Teoría del Estado de Transición

$$-\frac{d[C]}{dt} = [X^\ddagger] \frac{\langle v_{cr} \rangle}{\delta}$$

$$g(v_{cr}) = \left(\frac{m_{cr}^\ddagger}{2\pi kT} \right)^{1/2} \exp \left(-\frac{m_{cr}^\ddagger v_{cr}^2}{2kT} \right)$$

$$\langle v_{cr} \rangle = \int_0^\infty v_{cr} g(v_{cr}) dv_{cr} =$$



$$= \int_0^\infty v_{cr} \left(\frac{m_{cr}^\ddagger}{2\pi kT} \right)^{1/2} \exp \left(-\frac{m_{cr}^\ddagger v_{cr}^2}{2kT} \right) dv_{cr} = \left(\frac{kT}{2\pi m_{cr}^\ddagger} \right)^{1/2}$$

4. Teoría del Estado de Transición

$$-\frac{d[C]}{dt} = \frac{1}{\delta} \langle v_{cr} \rangle [X^\ddagger]$$

$$= \frac{1}{\delta} \left(\frac{kT}{2\pi m_{cr}^\ddagger} \right)^{1/2} \left(\frac{2\pi m_{cr}^\ddagger kT}{h^2} \right)^{1/2} \exp \left(-\frac{\Delta\epsilon_0^\ddagger}{kT} \right) [B][C]$$

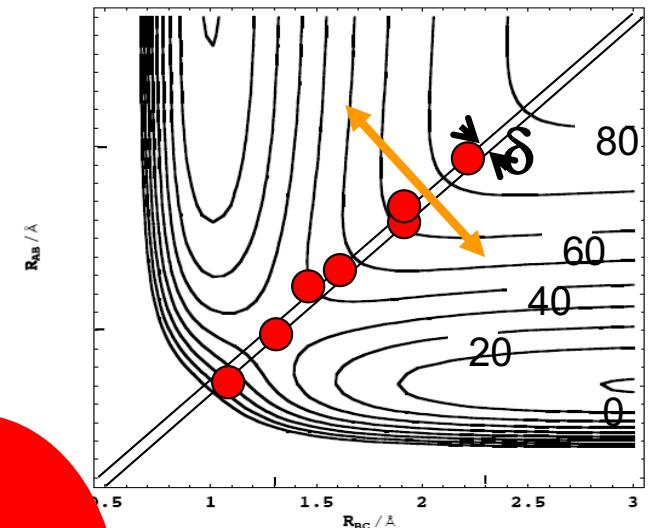
$$= \frac{kT}{h} \frac{N_A V}{q_B N_A V q_C N_A V} \exp \left(-\frac{\Delta\epsilon_0^\ddagger}{kT} \right) [B][C]$$

$$k_r = \frac{kT}{h} \frac{N_A V}{q_B N_A V q_C N_A V} \exp \left(-\frac{\Delta\epsilon_0^\ddagger}{kT} \right)$$

4. Teoría del Estado de Transición

Formulación Termodinámica de la TET

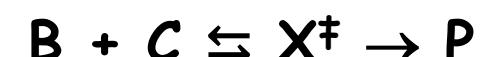
$$k_r = \frac{kT}{h} \frac{q^{\ddagger}}{q_B/N_A V q_c/N_A V} \exp\left(-\frac{\Delta\varepsilon_0^{\ddagger}}{kT}\right)$$



$$\frac{[X^{\ddagger}]}{[B][C]} = \frac{q^{\ddagger}}{q_B/N_A V q_c/N_A V} \exp\left(-\frac{\Delta\varepsilon_0^{\ddagger}}{kT}\right)$$

$$K_C = \frac{[X^{\ddagger}]}{[B]/C^0 [C]/C^0} = C^0 \frac{q^{\ddagger}}{q_B/N_A V q_c/N_A V} \exp\left(-\frac{\Delta\varepsilon_0^{\ddagger}}{kT}\right)$$

$$k_r = \frac{kT}{h} \frac{K_C^{\ddagger}}{C^0}$$



4. Teoría del Estado de Transición

C⁰=1M

$$k_r = \frac{kT}{h} \frac{K_C^\ddagger}{C^0}$$

$$\Delta G_C^{0\ddagger} = -RT \ln(K_C^\ddagger)$$

$$k_r = \frac{kT}{h} \frac{1}{C^0} \exp\left(-\frac{\Delta G_C^{0\ddagger}}{RT}\right)$$

$$k_r = \frac{kT}{h} \frac{1}{C^0} \exp\left(\frac{\Delta S_C^{0\ddagger}}{R}\right) \exp\left(-\frac{\Delta H_C^{0\ddagger}}{RT}\right)$$



$$\frac{K_C}{C^0} = \frac{RT}{P^0} K_P$$

P⁰=1bar

$$k_r = \frac{kT}{h} \frac{RT}{P^0} K_P^\ddagger$$

$$\Delta G_P^{0\ddagger} = -RT \ln(K_P^\ddagger)$$

$$k_r = \frac{kT}{h} \frac{RT}{P^0} \exp\left(-\frac{\Delta G_P^{0\ddagger}}{RT}\right)$$

$$k_r = \frac{kT}{h} \frac{RT}{P^0} \exp\left(\frac{\Delta S_P^{0\ddagger}}{R}\right) \exp\left(-\frac{\Delta H_P^{0\ddagger}}{RT}\right)$$

4. Teoría del Estado de Transición

Formulación Termodinámica de la TET

$$\begin{aligned} E_a &= RT^2 \frac{d \ln k_r}{dT} = RT^2 \frac{d}{dT} \ln \left(\frac{kT}{h} \frac{RT}{P^0} K_P^\ddagger \right) = RT^2 \left(\frac{d}{dT} \ln \left(\frac{kRT^2}{hP^0} \right) + \frac{d \ln K_P^\ddagger}{dT} \right) \\ &= RT^2 \left(\frac{2}{T} + \frac{d \ln K_P^\ddagger}{dT} \right) = 2RT + RT^2 \frac{d \ln K_P^\ddagger}{dT} = 2RT + \Delta H_P^{0\ddagger} \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} A &= k_r \exp \left(\frac{E_a}{RT} \right) = \frac{kT}{h} \frac{RT}{P^0} \exp \left(\frac{\Delta S_P^{0\ddagger}}{R} \right) \exp \left(- \frac{\Delta H_P^{0\ddagger}}{RT} \right) \exp \left(\frac{2RT + \Delta H_P^{0\ddagger}}{RT} \right) \\ &= \frac{kT}{h} \frac{RT}{P^0} \exp(2) \exp \left(\frac{\Delta S_P^{0\ddagger}}{R} \right) \end{aligned}$$

4. Teoría del Estado de Transición

Formulación Termodinámica de la TET

Magnitudes experimentales

Magnitudes teóricas

Relación

$$k_r$$

$$\Delta G_P^{0\ddagger}$$

$$k_r = \frac{kT}{h} \left(\frac{RT}{P^0} \right)^{n-1} \exp \left(- \frac{\Delta G_P^{0\ddagger}}{RT} \right)$$

$$E_a$$

$$\Delta H_P^{0\ddagger}$$

$$E_a = n \cdot RT + \Delta H_P^{0\ddagger}$$

$$A$$

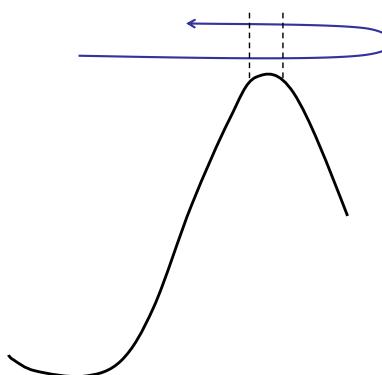
$$\Delta S_P^{0\ddagger}$$

$$A = \frac{kT}{h} \left(\frac{RT}{P^0} \right)^{n-1} e^n e^{\left(\frac{\Delta S_P^{0\ddagger}}{R} \right)}$$

4. Teoría del Estado de Transición

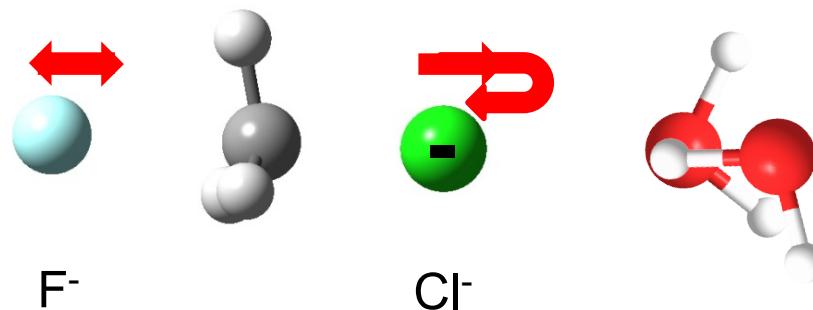
Limitaciones de la TET

* Recruzamientos de la Superficie divisoria



$$k_{r,TET} > k_{r,exp}$$

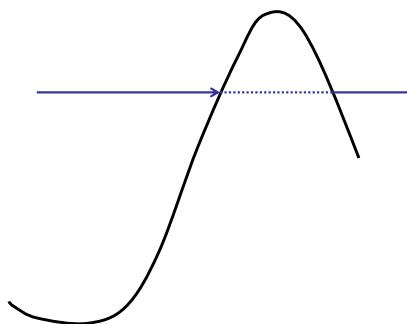
$$k_r = \kappa \cdot k_{r,TET} = \kappa \cdot \frac{kT}{h q_B} \frac{N_A V}{q_C} \exp\left(-\frac{\Delta\varepsilon_0^\ddagger}{kT}\right)$$



4. Teoría del Estado de Transición

Limitaciones de la TET

* Efectos cuánticos en la coordenada de reacción  Efecto túnel

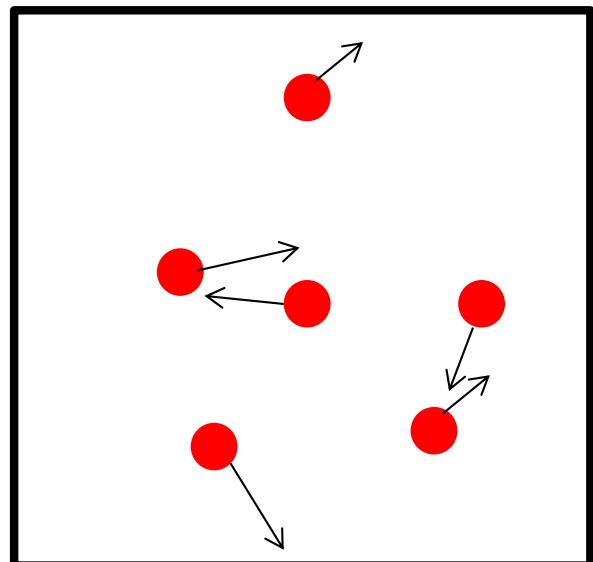


$$k_{r,TET} < k_{r,exp}$$

4. Teoría del Estado de Transición

Limitaciones de la TET

* La hipótesis de equilibrio no siempre es válida



- La hipótesis de equilibrio funciona si el tiempo entre colisiones es mucho menor que el tiempo medio para reaccionar
- La hipótesis de equilibrio no será válida en reacciones en fase gas a muy baja presión

Tema 2. Cinética Molecular

Bibliografía

- Ira N. Levine ‘ Fisicoquímica’ Mc Graw Hill, 4^a edición, 1999.
- J. Bertrán y J. Núñez (coords), ‘Química Física’ , Ariel Ciencia. 1^a edición, 2002.
- J. W. Moore and R. G. Pearson, ‘Kinetics and Mechanism’. Wiley Intescience. 3^a edición, 1981.
- I. Tuñón y E. Silla ‘Química Molecular Estadística’ , Editorial Síntesis, Madrid 2008.
- T. Engel, P. Reid ‘Química Física’ , Pearson, Madrid, 2006