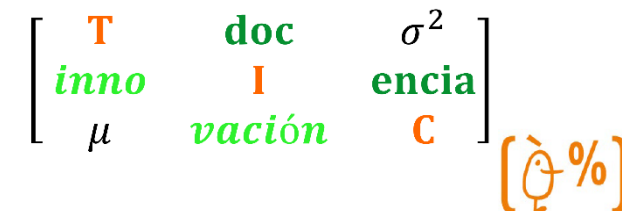


Propiedades de los estimadores MCO

Víctor Enrique Barrios Pérez

Jorge Belaire Franch



$$CO = \beta_0 + \beta_1 REN + u$$

Función de regresión poblacional

$$E(CO | REN) = \beta_0 + \beta_1 REN \text{ si } E(u | REN) = E(u) = 0$$

$$u = CO - E(CO | REN) \quad \beta_1 = \Delta E(CO | REN) / \Delta REN$$

Función de regresión muestral

$$CO_i = \hat{\beta}_0 + \hat{\beta}_1 REN_i$$

$$\hat{u}_i = CO_i - \hat{CO}_i = CO_i - \hat{\beta}_0 - \hat{\beta}_1 REN_i$$

• Los estimadores por Mínimos Cuadrados Ordinarios son aquellos que resuelven en siguiente problema de minimización:

$$\min_{\hat{\beta}_0, \hat{\beta}_1} S = \min_{\hat{\beta}_0, \hat{\beta}_1} \sum_{i=1}^n \hat{u}^2 = \sum_{i=1}^n (CO_i - \hat{\beta}_0 - \hat{\beta}_1 REN_i)^2$$

- Las condiciones de primer orden $\frac{\partial S}{\partial \hat{\beta}_0} = 0$ y $\frac{\partial S}{\partial \hat{\beta}_1} = 0$ son :

$$\overline{CO} = \hat{\beta}_0 + \hat{\beta}_1 \overline{REN} \rightarrow \hat{\beta}_0 = \overline{CO} - \hat{\beta}_1 \overline{REN}$$

$$\hat{\beta}_1 = \frac{\sum_{i=1}^n (REN_i - \overline{REN})(CO_i - \overline{CO})}{\sum_{i=1}^n (REN_i - \overline{REN})^2} = \frac{\text{cov}(REN_i, CO_i)}{\text{var}(REN_i)}$$

Hipótesis estadísticas

Bajo los supuestos S.1 a S.4:

- S.1 El modelo poblacional es **lineal** en los parámetros.
- S.2 Utilizamos una muestra **aleatoria** de tamaño n .
- S.3 Media condicional nula $E(u_i|x_{i1}, \dots, x_{ik}) = E(u) = 0$.

→ Los factores incluidos en u no están correlacionados con los regresores del modelo.

- S.4 No hay multicolinealidad perfecta.

INSESGADEZ DE LOS ESTIMADORES MCO

- Bajo los supuestos S.1 a S.4 los estimadores por MCO son estimadores insesgados de los parámetros poblacionales, esto es:

$$E(\hat{\beta}_j) = \beta_j \quad \forall j = 0, 1, 2, \dots, k \quad \text{para cualquiera de los valores del parámetro poblacional } \beta_j$$

Para β_1 en $y_i = \beta_0 + \beta_1 x_i + u_i$:

Insesgadez es una descripción del estimador, esto es, en una muestra concreta, nuestro valor del estimador puede estar cerca o lejos del verdadero parámetro, pero su distribución estadística estará centrada en torno a su valor poblacional.

Pueden existir **problemas de especificación** que hagan que los estimadores por MCO no sean insesgados.

$$\begin{aligned} \hat{\beta}_1 &= \frac{\sum_{i=1}^n (x_i - \bar{x})(\beta_0 + \beta_1 x_i + u_i)}{\sum_{i=1}^n (x_i - \bar{x})^2} \\ &= \beta_1 + \frac{\sum_{i=1}^n (x_i - \bar{x})u_i}{\sum_{i=1}^n (x_i - \bar{x})^2} \\ E(\hat{\beta}_1) &\stackrel{\substack{= \\ \downarrow \\ \text{S.1 a S.4}}}{=} \beta_1 \end{aligned}$$

Nota: En el cuadro, los valores esperados están condicionados a los valores de las variables independientes en la muestra.

□ HOMOSCEDASTICIDAD VERSUS HETEROSCEDASTICIDAD

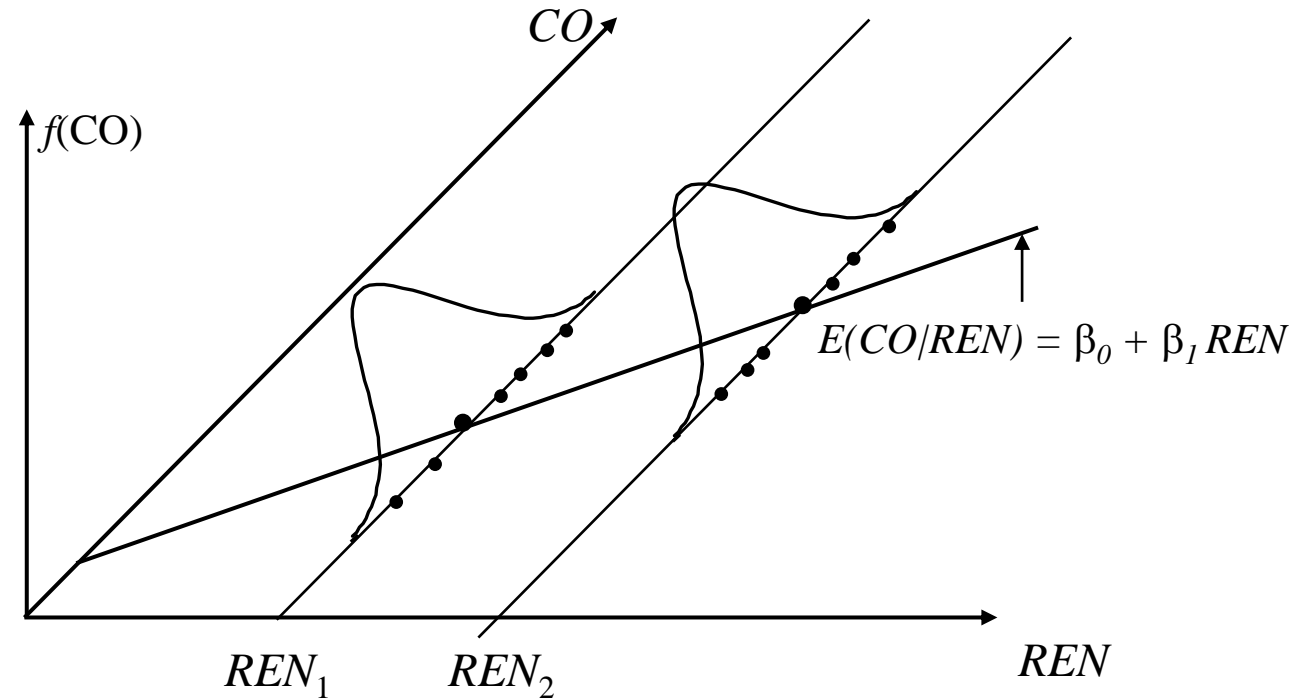
■ **Supuesto 5. Homoscedasticidad (o varianza constante):**

$$\text{Var}(u|x_1, \dots, x_k) = \text{Var}(u|\mathbf{x}) = \sigma^2 \quad \text{donde } \mathbf{x} = (x_1, \dots, x_k)$$

- Este supuesto significa que la varianza del término de error u , condicionada a las variables explicativas del modelo es la misma para todas las combinaciones de valores de las variables explicativas. No depende de las x 's y es constante para todas las observaciones.
- Cuando $\text{Var}(u|\mathbf{x})$ depende de x , *no siendo constante para las distintas observaciones*, se dice que el término de error presenta **heteroscedasticidad**.
- Una forma equivalente de enunciar el supuesto de homoscedasticidad es:
- **$\text{Var}(y | x_1, \dots, x_k) = \text{Var}(y | \mathbf{x}) = \sigma^2$ donde $\mathbf{x} = (x_1, \dots, x_k)$**
 - Por tanto,
 - ✓ Si hay **homoscedasticidad**, la varianza de y dado $\mathbf{x} = x_1, x_2, \dots, x_k$ es constante.
 - ✓ La **heteroscedasticidad** implica que $\text{Var}(u|\mathbf{x})$, y por tanto, $\text{Var}(y | \mathbf{x})$ **dependen de x** .

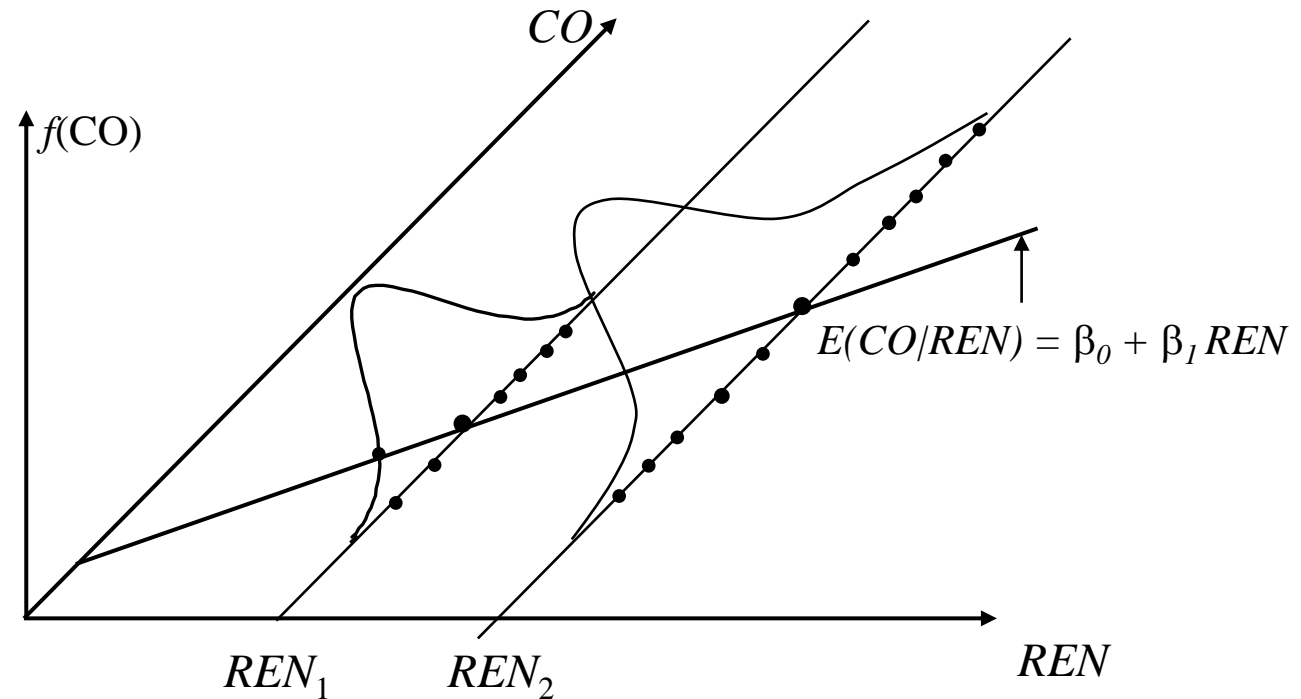
El modelo de regresión lineal simple: la FRP

Homoscedasticidad: La varianza de las perturbaciones es constante para todas las observaciones.



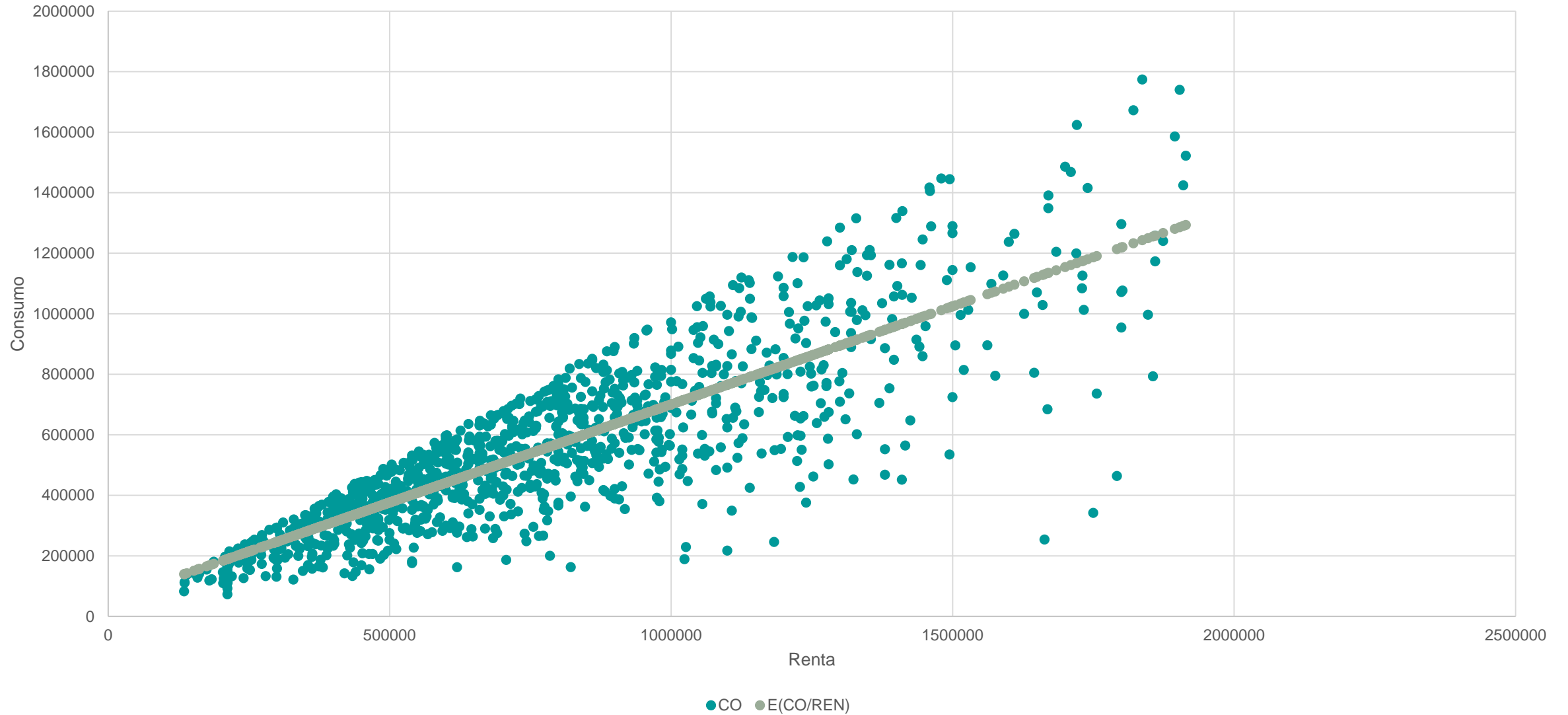
El modelo de regresión lineal simple: la FRP

Cuando existe **heteroscedasticidad** la varianza de las perturbaciones no es constante para todas las observaciones.



¿Qué tenemos nosotros con nuestros datos?

Recta de regresión





<http://www.uv.es/piclickers/>

